

АНАЛИТИЧНО ОПРЕДЕЛЕЯНЕ НА ХИДРАВЛИЧНИЯ УДАР С ОТЧИТАНЕ НА ХИДРАВЛИЧНИТЕ ЗАГУБИ ПО ДЪЛЖИНАТА НА ТРЪБОПРОВОДА

Иван Стоянов Иванов

Хидравличният удар като явление на водния поток в напорните тръбопроводи с постоянно сечение и водно количество по дължината се изследва с помощта на нелинейна система частни диференциални уравнения от първи ред

$$(1) \quad \begin{aligned} \frac{\partial h}{\partial x} - \beta \frac{\partial q}{\partial t} - \beta_1 q^2 &= 0, \\ \frac{\partial h}{\partial t} - a^2 \beta \frac{\partial q}{\partial x} &= 0, \end{aligned}$$

където h е относителният напор, q — относителното водно количество,

$$\beta = \frac{Q_\delta}{gH_\delta F} \text{ и } \beta_1 = \lambda \frac{Q_\delta^2}{2DgH_\delta F^2}$$

са коефициенти, от които β с дименсия $\left[\frac{\text{сек}}{\text{м}}\right]$, а β_1 с дименсия $\left[\frac{1}{\text{м}}\right]$.

Q_δ е водното количество в напорните тръбопроводи до момента на неустановеното движение при напор H_δ . D и F са диаметърът и сечението на напорния тръбопровод, които приемаме, че са постоянни по дължината на тръбопровода, λ е коефициент на хидравлическите загуби на триене по дължината на тръбопровода.

Уравненията в системата (1) при наличието $\beta_1 q^2$ не се интегрират в точни квадратури. При точното и пълно изследване на хидравличния удар не е възможно да се пренебрегнат $\beta_1 q^2$, за да се направи системата линейна, тъй като този член изразява влиянието на хидравличните загуби на триене по дължината на тръбопровода върху величината на удара.

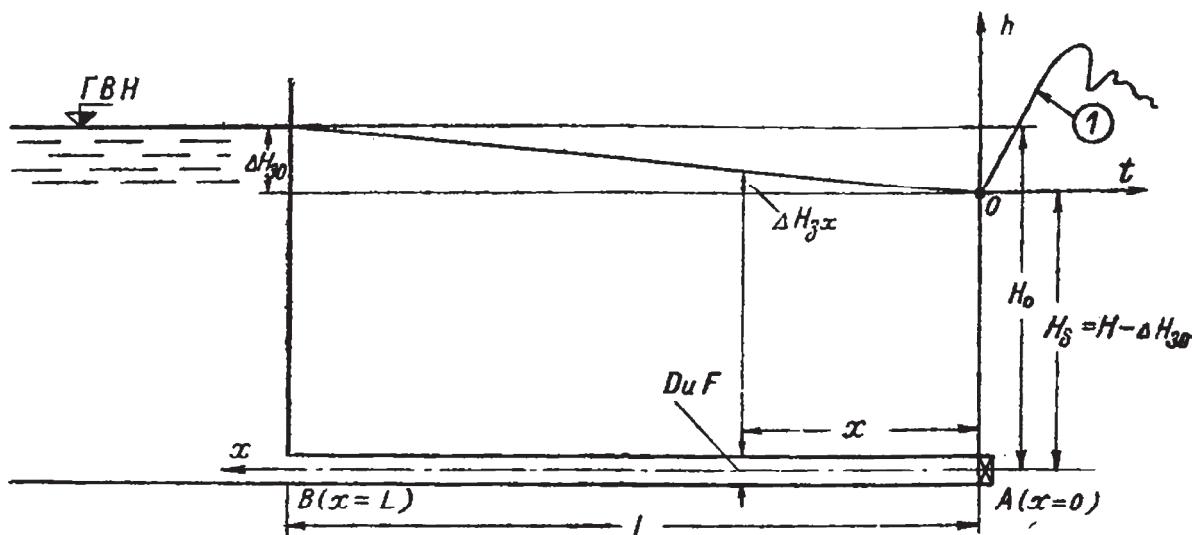
За да можем с помощта на (1) да пресметнем величината на хидравличния удар ($h - 1$), стойностите на $q(x, t)$ и $h(x, t)$ трябва да удовлетворяват:

а) началните условия

$$(2) \quad q(x, 0) = 1, \quad h(0, 0) = 1, \quad h(L, 0) = 1 + h_{30};$$

б) граничните условия

$$(3) \quad h(L, t) = 1 + h_{30}, \quad \frac{\partial h(L, t)}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial q(L, t)}{\partial x} = 0.$$



Черт. 1

Схема на прост напорен тръбопровод.

$A(x=0)$ — затворено (регулиращо) устройство, изменяющо водното количество в тръбопровода от Q_d до нула за време от $t=0$ до $t=T_s$.

$B(x=L)$ — входно сечение в напорния тръбопровод, (1) — $h(0, t)$ — крива (условно начертана), изразявяща изменението на относителния напор пред входа на затворния орган.

Ако приемем, че хидравличните загуби по дължината на тръбопровода се изменят линейно $h_{3x} = \frac{x}{L} h_{30}$ (черт. 1), то

$$h(x, 0) = 1 + \frac{x h_{30}}{L}.$$

Следователно към условията (2) може да прибавим и

$$\frac{\partial h(x, 0)}{\partial x} = \frac{h_{30}}{L}.$$

От първото уравнение на системата (1) при $\frac{\partial h(x, 0)}{\partial x} = \frac{h_{30}}{L}$ получаваме

$$(3) \quad \frac{\partial q(x, 0)}{\partial t} = -\frac{\beta_1}{\beta} + \frac{h_{30}}{\beta L},$$

където $h_{30} = \frac{\Delta H_{30}}{H_\delta} = \beta_1 L$ са хидравличните загуби пред входа на регулиращото устройство ($x=0$) до началото на неустановеното движение.

Независимо от това, че системата (1) не допуска интегриране в точни квадратури, ще се опитаме да намерим аналитично решение, макар и за някои частни случаи.

Ако диференцираме първото уравнение от (1) по t , а второто по x и от получените изрази изключим производната $\frac{\partial^2 h}{\partial t \partial x}$, ще намерим следното диференциално уравнение от втори ред относно зависимата променлива q :

$$(4) \quad \frac{\partial^2 q}{\partial t^2} + 2c \frac{dq}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 q}{\partial x^2}.$$

Аналогично, т. е. като диференцираме първото уравнение по x , а второто по t и от получените изрази изключим производната $\frac{\partial^2 q}{\partial t \partial x}$ и като вземем под внимание, че $\frac{dq}{dx} = \frac{1}{a^2 \beta} \frac{dh}{dt}$, намираме

$$(5) \quad \frac{\partial^2 h}{\partial t^2} + 2c \frac{\partial h}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 h}{\partial x^2},$$

където $2c = 2 \frac{\beta_1}{\beta} q$ е коефициент, който отчита хидравличното триене на потока по дължината на тръбопровода.

Коефициентът c вследствие на това, че зависи от q , е променлив и следователно (4) и (5) са нелинейни диференциални уравнения от втори ред. Ако обаче приемем, че коефициентът c е константа [1], то горните две уравнения се линеаризират; при тази постановка на зададета ще се помъчим да дадем аналитично решение за някои частни случаи.

Уравнението (4) дава възможност да изследваме изменението на относителното водно количество в напорния тръбопровод с отчитане влиянието на хидравличните загуби на потока по дължината на тръбопровода, взети в линеаризиран вид. Тъй като хидравличните загуби по дължината на тръбопровода се линеаризират, то не бива да се забравя, че уравнението (4) при $c = \text{const}$ не е еквивалентно на действителното уравнение. Следователно, решавайки (4) при $c = \text{const}$, ще получим закономерност $q(x, t)$ с определена неточност вследствие линеаризирането на загубите.

Ако по някакъв начин чрез решаване на (4) ни се удаде възможност да намерим аналитичен израз за изменението на относителното водно количество $q(x, t)$, то аналитичен израз за изменението на относителния напор h (определението на h е основна цел при решаване на задачи от хидравличния удар), намираме от линеаризираното уравнение на непрекъснатостта на потока в тръбопровода, т. е. от второто уравнение на системата (1)

$$(6) \quad \frac{\partial h}{\partial t} = a^2 \beta \frac{\partial q}{\partial x}.$$

Ако двете страни на уравнението (6) умножим на dt и интегрираме в граници от нула до t и положим, че относителният напор до момента на неустановеното движение е $h(x, 0) = h_0$, за определяне на h намираме

$$(7) \quad h(x, t) = h_0 + a^2 \beta \int_0^t \frac{\partial q}{\partial x} dt.$$

От израза (7) става ясно, че за да намерим аналитичен израз за величината на хидравличния удар, е нужно да разполагаме с израза за $q(x, t)$, т. е. това ще рече да намерим решение на уравнението (4) при $c = \text{const}$, удовлетворяващо:

а) началните условия

$$(8) \quad q(x, 0) = 1, \quad \frac{\partial q(x, 0)}{\partial t} = -\frac{\beta_1}{\beta} + \frac{h_{30}}{\beta L};$$

б) граничните условия

$$(9) \quad q(0, t) = f(t), \quad \frac{\partial q(L, t)}{\partial x} = 0.$$

С помощта на функцията

$$(10) \quad q = e^{-ct} u(x, t)$$

уравнението (4) и условията (8) и (9) приемат следния вид:

$$(11) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - c^2 u = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2};$$

начални условия

$$(12) \quad u(x, 0) = 1, \quad \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = -\beta_1/\beta + \frac{h_{30}}{\beta L} + c;$$

гранични условия

$$(13) \quad u(0, t) = e^{ct} f(t), \quad \frac{\partial u(L, t)}{\partial x} = 0.$$

Граничните условия (13) са нехомогенни. За да ги направим хомогенни, при $f(t) = 1 - \frac{t}{T_s}$ въвеждаме функцията

$$(14) \quad u(x, t) = e^{ct} f(t) + v(x, t).$$

С въвеждането на (14) при

$$(15) \quad f(t) = 1 - \frac{t}{T_s}$$

уравнението (11) и условията (12) и (13) приемат следния вид:

$$(16) \quad \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} - c^2 v - a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{2c}{T_s} e^{ct};$$

начални условия

$$(17) \quad v(x, 0) = 0, \quad \frac{\partial v(x, 0)}{\partial t} = -\beta_1/\beta + \frac{h_{30}}{\beta L} + \frac{1}{T_s};$$

гранични условия

$$(18) \quad v(0, t) = 0, \quad \frac{\partial v(L, t)}{\partial x} = 0.$$

Тъй като условията (18) са хомогенни, то решението на нехомогенното диференциално уравнение от втори ред (16) ще търсим във вида

$$(19) \quad v = y + w,$$

където y е решение на нехомогенното диференциално уравнение

$$(20) \quad \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - c^2 y - a^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \frac{2c}{T_s} e^{ct},$$

удовлетворяващо нулеви гранични и начални условия:

$$(21) \quad y(0, t) = 0, \quad \frac{\partial y(L, t)}{\partial x} = 0;$$

$$(22) \quad y(x, 0) = 0, \quad \frac{\partial y(x, 0)}{\partial t} = 0,$$

а функцията w подбираме така, че тя да бъде решение на хомогенното уравнение

$$(23) \quad \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - c^2 w = a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2},$$

удовлетворяващо граничните условия

$$(24) \quad w(0, t) = 0, \quad \frac{\partial w(L, t)}{\partial x} = 0$$

и началните условия

$$(25) \quad w(x, 0) = 0, \quad \frac{\partial w(x, 0)}{\partial t} = -\frac{\beta_1}{\beta} + \frac{h_{30}}{\beta^2} + \frac{1}{T_s} = \alpha.$$

Решението y на уравнението (20) търсим като ред

$$(26) \quad y(x, t) = \sum_{k=0}^{\infty} T_k(t) \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L}$$

Ако редът (26) е равномерно сходящ, то граничните условия (21) се удовлетворяват от само себе си. Нека да определим функцията $T_k(t)$ така, че редът (26) да удовлетворява уравнението (20) и началните условия (22).

Поставяйки реда (26) в уравнението (20), намираме

$$(27) \quad \sum_{k=0}^{\infty} [T_k''(t) + P_k^2 T_k(t)] \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L} = \frac{2c}{T_s} e^{ct},$$

където

$$P_k = \sqrt{a^2 \frac{[(2k+1)\pi]^2}{2L} - c^2}.$$

Да разложим функцията $\frac{2c}{T_s} e^{ct}$ в интервала $(0, L)$ в синусов ред по аргумента x

$$(28) \quad \frac{2c}{T_s} e^{ct} = \sum_{k=0}^{\infty} g_k(t) \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L},$$

където

$$(29) \quad g_k(t) = \frac{2}{L} \int_0^L \frac{2c}{T_s} e^{ct} \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L} dx.$$

От (27) и (28) за определяне на неизвестните функции $T_k(t)$ съставяме следното диференциално уравнение:

$$(30) \quad T_k'(t) + P_k^2 T_k(t) = g_k(t),$$

което е нехомогенно от втори ред и трябва да удовлетворява началните условия (22):

$$(31) \quad T_k(0) = 0, \quad T_k'(0) = 0.$$

Преди да пристъпим към решаването на (30) при условията (31), ще определим вида на функцията $g_k(t)$.

От (29), пред вид на това, че $\frac{2c}{T_s} e^{ct}$ е функция само на t , намираме

$$(32) \quad g_k(t) = \frac{8c}{T_s (2k+1)\pi} e^{ct}.$$

При положение, че знаем $g_k(t)$, решението на (30) ще търсим като събор от едно негово частно решение $\bar{T}_k(t)$ и общото решение $T_k^*(t)$ на хомогенното уравнение $T_k''(t) + P_k^2 T_k(t) = 0$, т. е.

$$(33) \quad T_k(t) = \bar{T}_k(t) + T_k^*(t).$$

Общото решение на хомогенното уравнение, съответствуващо на уравнението (30), има вида

$$(34) \quad T_k^*(t) = A_k \cos P_k t + B_k \sin P_k t.$$

Тъй като уравнението (30) е нехомогенно с постоянни коефициенти, а $g_k(t)$ е произведение на показателната функция с константа (32), при това c не е корен на характеристичното уравнение $r^2 + P_k^2 = 0$, то частното решение $T_k(t)$ ще търсим във вид

$$(35) \quad T_k(t) = D(t) e^{ct},$$

където $D(t)$ е многочлен със степен, равна на степента на много-

члена пред показателната функция [2]. Тъй като в нашата задача множителят пред показателната функция e^{ct} е константа, то $D(t)$ е многочлен от нулева степен, чиято величина определяме, като заместим (35) в (30) и приравним коефициентите пред еднаквите степени на t

$$(36) \quad D = \frac{8c}{T_s (c^2 + P_k^2)(2k+1)\pi}.$$

Следователно частното решение има вида

$$(37) \quad \bar{T}_k(t) = \frac{8c}{T_s (c^2 + P_k^2)(2k+1)\pi} e^{ct}.$$

Като се вземе под внимание (34) и (37), общото решение на уравнението (30), удовлетворяващо условията (31), има следния вид:

$$(38) \quad T_k(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{8c}{T_s (2k+1)(c^2 + P_k^2)\pi} (e^{ct} - \cos P_k t - \frac{c}{P_k} \sin P_k t).$$

Като заместим значението на $T_k(t)$ от (38) в (26), ще получим търсена функция $y(x, t)$:

$$(39) \quad y(x, t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{8c}{T_s (c^2 + P_k^2)(2k+1)\pi} (e^{ct} - \cos P_k t - \frac{c}{P_k} \sin P_k t) \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L}.$$

За да намерим функцията $v(x, t)$, съгласно (19) трябва да знаем функцията $w(x, t)$. За да намерим аналитичен израз за $w(x, t)$, ще трябва да решим диференциалното уравнение (23) при условията (24) и (25).

Тъй като граничните условия (24) са хомогенни, решението на (23) ще търсим по метода на Фурье. Полагайки $w(x, t) = X(x) \cdot T(t)$, от (23) ще получим

$$(40) \quad \frac{1}{a^2} \left(\frac{T'' + 2cT'}{T} \right) = \frac{X''}{X}.$$

От израза (40) по известните начини за $X_k(x)$ ще намерим

$$(11) \quad X_k(x) = C_k \sin \lambda_k x,$$

където C_k е произволна константа, а $\lambda_k = \frac{(2k+1)\pi}{2L}$ са собствени стойности ($k = 0, 1, 2, 3, \dots$).

За определяне на функцията $T_k(t)$ при $\lambda_k = \frac{(2k+1)\pi}{2L}$ от (40) получаваме диференциалното уравнение

$$(42) \quad T_k'' + 2c T_k' + \lambda_k^2 a^2 T_k = 0,$$

чието характеристично уравнение има корени

$$r_{1,2} = -c \pm \sqrt{c^2 - \lambda_k^2 a^2}.$$

На практика коефициентът на хидравличното триене c е много малка величина и почти винаги е налице $\lambda_k a > c$, при всички значения на k . В такъв случай подкоренната величина на корените $r_{1,2}$ е отрицателна и ако я означим с $\delta_k^2 = \lambda_k^2 a^2 - c^2$, ще получим

$$r_{1,2} = -c \pm i \delta_k.$$

Следователно общото решение на уравнението (42) е

$$(43) \quad T_k(t) = e^{-ct} (A_k \cos \delta_k t + B_k \sin \delta_k t).$$

Като заместим $X_k(x)$ и $T_k(t)$ от (41) и (43) във $w(x, t) = X_k(x) T_k(t)$, ще намерим

$$(44) \quad w(x, t) = e^{-ct} [a_k \cos \delta_k t + b_k \sin \delta_k t] \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L},$$

където $a_k = A_k C_k$ и $b_k = B_k C_k$ са произволни константи. Тъй като диференциалното уравнение (23) е линейно и хомогенно, то и безкрайният ред

$$(45) \quad w(x, t) = e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} [a_k \cos \delta_k t + b_k \sin \delta_k t] \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L}$$

при условие, че той е сходящ, е също така негово решение, удовлетворяващо граничните условия (24).

Ако в (45) коефициентите a_k и b_k подберем така, че $w(x, t)$ да удовлетворява и началните условия (25), т. е.

$$a_k = 0, b_k = \frac{4\alpha}{\delta_k (2k+1)\pi},$$

ще получим израза

$$(46) \quad w(x, t) = \frac{4\alpha}{\pi} e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)\delta_k} \sin \delta_k t \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L}.$$

Като заместим $y(x, t)$ и $w(x, t)$ от (39) и (46) в (19), за функцията $v(x, t)$ намираме

$$v(x, t) = \frac{8c}{T_s \pi} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(c^2 + P_k^2)(2k+1)} (e^{ct} - \cos P_k t - \frac{c}{P_k} \sin P_k t) \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L}$$

$$(47) \quad + \frac{4\alpha}{\pi} e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)\delta_k} \sin \delta_k t \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L} .$$

Като се знае функцията $v(x, t)$, при $f(t) = 1 - \frac{t}{T_s}$, от (14) и (10) намираме изменението на относителното водно количество $q(x, t)$:

$$(48) \quad q(x, t) = 1 - \frac{t}{T_s} + \frac{8c}{T_s \pi} e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(c^2 + P_k^2)(2k+1)} (e^{ct} - \cos P_k t - \frac{c}{P_k} \sin P_k t) \times \\ \times \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L} + \frac{4\alpha}{\pi} e^{-2ct} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)\delta_k} \sin \delta_k t \sin \frac{(2k+1)\pi x}{2L} .$$

След като разполагаме с аналитичен израз за $q(x, t)$, за определяне на относителния напор $h(x, t)$ чрез интегралния израз (7) получаваме

$$(49) \quad h(x, t) = h(x, 0) + \frac{4a^2 \beta c}{T_s L} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{c^2 + P_k^2} \left[t - \frac{P_k e^{-ct}}{P_k^2 + c^2} \left(\sin P_k t - \frac{c}{P_k} \cos P_k t \right) \right. \\ \left. + \frac{ce^{-ct}}{P_k^2 + c^2} \left(\cos P_k t + \frac{c}{P_k} \sin P_k t \right) - \frac{2c}{P_k^2 + c^2} \right] \cos \frac{(2k+1)\pi x}{2L} - \frac{2\alpha a^2 \beta}{L} \times \\ \times \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{4c^2 + \delta_k^2} \left[e^{-2ct} \left(\cos \delta_k t + \frac{2c}{\delta_k} \sin \delta_k t \right) - 1 \right] \cos \frac{(2k+1)\pi x}{2L} .$$

С помощта на (49) може да се определи изменението на относителния напор в кой да е момент от време $0 \leq t \leq \frac{2L}{a}$ и в кое да е сечение по дължината на тръбопровода $0 \leq x \leq L$ при линейно изменение на водното количество в регулиращия орган. Изразът (49) е точно аналитично решение на уравненията на хидравличният удар, без каквото и да е ограничение на времето t в един частен случай—безкрайно дълъг прост напорен тръбопровод, в който хидравличните загуби се линеаризират.

Обикновено интерес представлява максималната величина на хидравличният удар, която се получава в сечението пред регулиращия орган ($x=0$). С помощта на максималната величина на удара $[h(0, t) - h(0, 0)]$ е сравнително по-удобно да се направи количествен и качествен анализ на влиянието на хидравличните загуби по дължината на тръбопровода върху величината на удара.

От (49) при $x=0$ получаваме

$$h(x, t) = h(0, 0) + \frac{4a^2 \beta c}{T_s L} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{c^2 + P_k^2} \left[t - \frac{P_k e^{-ct}}{P_k^2 + c^2} \left(\sin P_k t - \frac{c}{P_k} \cos P_k t \right) \right. \\ \left. + \frac{ce^{-ct}}{P_k^2 + c^2} \left(\cos P_k t + \frac{c}{P_k} \sin P_k t \right) - \frac{2c}{P_k^2 + c^2} \right] \cos \frac{(2k+1)\pi x}{2L} .$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{ce^{-ct}}{P_k^2 + c^2} \left(\cos P_k t + \frac{c}{P_k} \sin P_k t \right) - \frac{2c}{P_k^2 + c^2} \Big] - \frac{2\alpha a^2 \beta}{L} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{4c^2 + \delta_k^2} \cdot \\
 (50) \quad & \left[e^{-2ct} \left(\cos \delta_k t + \frac{2c}{\delta_k} \sin \delta_k t \right) - 1 \right].
 \end{aligned}$$

Като заместим значенията на P_k и δ_k , формулата (50) придобива следния вид:

$$\begin{aligned}
 h(0, t) = h(0, 0) + & \frac{16 L \beta c^2}{T_s \pi} t \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2k+1} \right)^2 + \frac{128 L^3 \beta c^2}{T_s a^2 \pi^4} \left[e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2k+1} \right)^4 \times \right. \\
 & \times (\cos P_k t - 1) \Big] + \frac{256 L^4 \beta c^3}{T_s a^3 \pi^5} e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2k+1} \right)^4 \frac{\sin P_k t}{\sqrt{(2k+1)^2 - 4 \left(\frac{Lc}{a \pi} \right)^2}} \\
 (51) \quad & - \frac{32 L^2 \beta c}{T_s a \pi^3} e^{-ct} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\sin P_k t}{(2k+1)^2 \sqrt{(2k+1)^2 - 4 \left(\frac{Lc}{a \pi} \right)^2}} + \frac{8 \beta L \alpha}{\pi^2} \times \\
 & \times \left[\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)^2 + 12 \left(\frac{Lc}{a \pi} \right)^2} \left(1 - e^{-2ct} \left(\cos \delta_k t + \frac{2c}{\delta_k} \sin \delta_k t \right) \right) \right].
 \end{aligned}$$

Тъй като ентите членовете в редовете на (51) при $k \rightarrow \infty$ са нули то тези редове са сходящи и безкрайните суми може да заменим с крайни. Парциалните суми на безкрайните редове

$$\sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2k+1} \right)^4 \cos P_k t \text{ и } \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2k+1} \right)^4$$

при $k=1$ са почти равни на нула.

В останалите безкрайни редове на (51) парциалните суми при $k=2$ са почти равни на нула. Като се държи сметка за това свойство на редовете в (51) и се вземе под внимание, че коефициентите пред безкрайните редове са малки величини, то за определяне на $h(0, t)$ получаваме

$$\begin{aligned}
 h(0, t) = h(0, 0) + & \frac{1,15 \cdot 16 L \beta c^2}{T_s \pi^2} t + \frac{128 L^3 \beta c^2}{T_s a^2 \pi^4} \left(e^{-ct} \cos t \sqrt{\left(\frac{a \pi}{2L} \right)^2 - c^2} - 1 \right) \\
 & \frac{256 L^4 \beta c^3}{T_s a^3 \pi^5} e^{-ct} \frac{\sin t \sqrt{\left(\frac{a \pi}{2L} \right)^2 - c^2}}{\sqrt{1 - 4 \left(\frac{Lc}{a \pi} \right)^2}} - \frac{32 L^2 \beta c}{T_s a \pi^3} e^{-ct} \left(\frac{\sin t \sqrt{\left(\frac{a \pi}{2L} \right)^2 - c^2}}{\sqrt{1 - \left(\frac{2Lc}{a \pi} \right)^2}} \right)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{\sin t \sqrt{\left(\frac{3a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}}{9\sqrt{9 - \left(\frac{2Lc}{a\pi}\right)^2}} \Bigg) - \frac{8L\beta\alpha}{\pi^2} e^{-2ct} \left[\frac{\cos t \sqrt{\left(\frac{a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}}{1 + 12\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2} \right. \\
 & + \frac{\cos t \sqrt{\left(\frac{3a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}}{9 + 12\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2} + \frac{2c \sin t \sqrt{\left(\frac{a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}}{\left[1 + 12\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2\right] \sqrt{\left(\frac{a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}} + \frac{2c \sin t \sqrt{\left(\frac{3a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}}{\left[9 + 12\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2\right] \sqrt{\left(\frac{3a\pi}{2L}\right)^2 - c^2}} \\
 & \left. + \frac{8L\beta\alpha}{\pi^2} \left[\frac{10 + 24\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2}{9 + 120\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^2 + 144\left(\frac{Lc}{a\pi}\right)^4} \right] \right],
 \end{aligned}$$

където $\alpha = -\beta_1 : \beta + h_{30} : \beta L + 1 : T_s$.

Да предположим, че в напорния тръбопровод величината на хидравличните загуби е равна на нула ($c=0$). В този случай аналитичен израз за определяне на относителния напор $h(0, t)$ може да получим, решавайки системата (1) при $\beta_1 q^2=0$ или непосредствено от (49) (52) при $c=0$.

От аналитичния израз (52) при $c=0$, като се вземе под внимание, че в случая $h(0, 0)=1$, намираме

$$(53) \quad h(0, t) = 1 + \frac{8L\beta}{T_s\pi^2} \left(\frac{10}{9} - \cos \frac{\pi a}{2L} t - \frac{1}{9} \cos \frac{3\pi a}{2L} t \right).$$

С помощта на формулите (52) и (53) може да се оцени количествено влиянието на хидравличните загуби по дължината на тръбопровода върху величината на хидравличния удар.

ЛИТЕРАТУРА

1. Чарный, И. А.: Неустановившееся движение реальной жидкости в трубах, Гостехтеоретиздат, Москва, 1951.
2. Пискунов, Н. С.: Дифференциальное и интегральное исчисление. Физматгиз, Москва, 1963.

Постъпила на 1. XI. 1971 г.

ANALYTISCHE BESTIMMUNG DES HYDRAULISCHEN SCHLAGES
UNTER RÜCKSICHTNAHME DER HYDRAULISCHEN VERLUSTE
LÄNGS DER ROHRLEITUNG

I w. S. Iwanow

(ZUSAMMENFASSUNG)

Mittels der Methode von Fourier gibt man eine analytische Lösung der Gleichungen des hydraulischen Schlages in einer endlosen Rohrleitung oder in einer endlichen Rohrleitung für ein Zeitintervall

$$0 \leq l \leq \frac{2L}{v}.$$

Die Grösse des Schlages bestimmt man folgendermassen:

- a) unter Rücksichtnahme des Einflusses der hydraulischen Verluste längs der Rohrleitung, wobei die Verluste in einer linearen Form angenommen werden;
- b) ohne Rücksichtnahme der Verluste.

Es sind analytische Gesetzmässigkeiten erhalten worden, die die Abschätzung des Einflusses der hydraulischen Verluste auf die Grösse des Schlages ermöglichen.