

Диференциална Геометрия

Весела Михова

ЗАДАЧИ от ТЕОРИЯ НА КРИВИТЕ

1 Векторна функция на скаларен аргумент

$$v = v(q) : \quad \forall q \in \mathcal{I} \subseteq \mathbb{R} \Rightarrow v(q) = \sum_{i=1}^3 x_i(q) e_i \quad (Oe_1e_2e_3)$$

Задача 1.1. Нека векторната функция $v(q)$ е дефинирана и непрекъсната в интервала \mathcal{I} и $\forall q \in \mathcal{I}$ притежава производна $= \overrightarrow{0}$. Тогава $v(q) = a = \overrightarrow{\text{const}} \quad \forall q \in \mathcal{I}$.

Задача 1.2. Нека векторната функция $v(q)$ е от класа C^{n+1} в интервала $\mathcal{I} : |q - q_0| \leq r$. За всяко q от \mathcal{I} е вярна формулата на Тейлор:

$$v(q) = v(q_0) + \frac{v'(q_0)}{1!}(q - q_0) + \frac{v''(q_0)}{2!}(q - q_0)^2 + \dots + \frac{v^{(n)}(q_0)}{n!}(q - q_0)^n + V(q)(q - q_0)^{n+1},$$

където $V(q)$ е дефинирана за всяко $q \neq q_0, q \in \mathcal{I}$, ограничена е в интервала $\mathcal{I} \setminus \{q_0\}$ и

$$\lim_{q \rightarrow q_0, q \neq q_0} V(q) = \frac{v^{(n+1)}(q_0)}{(n+1)!}.$$

Задача 1.3. Нека векторната функция $v(q)$ на скаларния аргумент $q \in \mathcal{I}$ е от класа C^1 . Да се докаже, че производната ѝ $v'(q)$ е инвариантно свързана с $v(q)$ при произволно движение θ в пространството \mathbb{E}^3 .

Задача 1.4. Нека векторната функция $v(q)$ на скаларния аргумент $q \in \mathcal{I}$ е от класа C^2 . Да се докаже, че:

- ако векторът $v(q)$ е успореден на постаянна равнина β за всяко $q \in \mathcal{I}$, то $v(q)v'(q)v''(q) = 0, \forall q \in \mathcal{I}$;
- ако $v(q) \times v'(q) \neq \overrightarrow{0} \quad \forall q \in \mathcal{I}$ и $v(q)v'(q)v''(q) = 0 \quad \forall q \in \mathcal{I}$, то векторът $v(q)$ е успореден на постаянна равнина за всяко $q \in \mathcal{I}$.

2 Гладки пространствени линии

$$v = v(q), q \in \mathcal{I} \subseteq \mathbb{R} : v(q) \in C^r, r \in \mathbb{N}_0, q \in \mathcal{I} \wedge v'(q) \neq 0, \forall q \in \mathcal{I}.$$

Задача 2.1. Нека $c : x = x(q)$, $q \in \mathcal{I}$ е гладка линия и $a, b \in \mathcal{I}$ ($a < b$). Нека $q = \lambda(\bar{q})$, $\bar{q} \in \bar{\mathcal{I}}$ е гладка смяна на параметра q . Разглеждаме дъга от c с начална точка $x(a)$ и крайна точка $x(b)$. Тази дъга при параметризацията $c : \bar{x} = x(\lambda(\bar{q}))$, $\bar{q} \in \bar{\mathcal{I}}$ се определя с $a_1, b_1 \in \bar{\mathcal{I}}$, за които $\lambda(a_1) = a$, $\lambda(b_1) = b$. Да се докаже, че дължината на дъгата от c с начална точка $x(a)$ и крайна точка $x(b)$ при смяната на параметра е инвариантна с точност до знак, т.e. $\bar{s} = \varepsilon s$, $\varepsilon = \text{sign} \frac{d\lambda}{dq}$.

Задача 2.2. Да се докаже, че кривата

$$c : x_1 = ae^{mq} \cos q, x_2 = ae^{mq} \sin q, x_3 = be^{mq}, q \in \mathbb{R}, a, b, m = \text{const},$$

е разположена върху кръговия конус

$$S : b^2(y_1^2 + y_2^2) - a^2y_3^2 = 0$$

и пресича образуващите му под постоянноен ъгъл ($Oe_1e_2e_3$).

Да се намери дължината на дъгата от c с начало $x(0)$ и край $x(q)$.

Кривата се нарича **конична локсадрома**.

Задача 2.3. Спрямо $Oe_1e_2e_3$ е зададена кривата

$$c : x_1 = a \cos u, x_2 = a \sin u, x_3 = av; a = \text{const}, u \in [0, 2\pi], v = v(u) \in C^2.$$

- Да се намери уравнение на допирателната г към c в произволна нейна точка.
- Нека $A = g \cap Oe_1e_2$. Да се определи $v(u)$ така, че A да описва окръжност с център началото на координатната система и радиус $R = \text{const} > a$.
- Нека кривата

$$c_N : x_1 = a \cos u, x_2 = a \sin u, x_3 = ak e^{\frac{-au}{\sqrt{R^2 - a^2}}}, k = \text{const}$$

минава през точката $N(a, 0, a)$. Да се намери проекцията \bar{c} на c_N върху равнината Oe_1e_2 .

- Да се намери дължината на дъгата на кривата \bar{c} .
- Да се докаже, че за всяко $v = v(u)$ кривата с лежи върху цилиндрична повърхнина с управителна крива \bar{c} и образуващи, успоредни на оста Oe_3 .

3 Правилни линии. Придружаващ триедър

$$v = v(q), \quad q \in \mathcal{I} \subseteq \mathbb{R} : \quad v(q) \in \mathcal{C}^2, \quad q \in \mathcal{I} \wedge v'(q) \times v''(q) \neq \vec{0}, \quad \forall q \in \mathcal{I}.$$

Скаларни и векторни инварианти на криза:

$$\kappa = \sqrt{x''^2} = \frac{\sqrt{(\dot{x} \times \ddot{x})^2}}{(\dot{x}^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad \tau = \frac{x'x''x'''}{x''^2} = \frac{\dot{x}\ddot{x}\dot{\ddot{x}}}{(\dot{x} \times \ddot{x})^2}$$

$$t = x' = \frac{\dot{x}}{\sqrt{\dot{x}^2}}, \quad b = \frac{x' \times x''}{\sqrt{x''^2}} = \frac{\dot{x} \times \ddot{x}}{\sqrt{(\dot{x} \times \ddot{x})^2}}, \quad n = b \times t = \frac{x''}{\sqrt{x''^2}}$$

Оскулачна равнина $\{x t n\}$: $b(y - x) = 0$

Нормална равнина $\{x n b\}$: $t(y - x) = 0$

Ректифицираща равнина $\{x b t\}$: $n(y - x) = 0$

Формули на Френе: $x = x(s)$, $c \in \mathcal{C}^3$, $x'^2(s) = 1$, $x' \times x'' \neq \vec{0}$, $s \in \mathcal{I}$

$$x' = t, \quad t' = \kappa n, \quad n' = -\kappa t + \tau b, \quad b' = -\tau n$$

$$\kappa = t' n = -n' t, \quad \tau = n' b = -b' n$$

Вектор на Дарбу: $\omega = \tau t + \kappa b$

Задача 3.1. Оскулачните равнини на 3-кратно гладка правилна криза са успоредни на дадена права. Да се докаже, че кризата е равнинна.

Задача 3.2. Ако всички оскулачни равнини на една криза минават през фиксирана точка, то кризата е равнинна.

Задача 3.3. Ако всички допирателни към една криза минават през фиксирана точка, то кризата е права линия.

Задача 3.4. Всички ректифициращи равнини на една правилна криза $c \in \mathcal{C}^5$: $x = x(s)$, $x'^2 = 1$ минават през една точка O . Да се докаже, че

$$\frac{\tau}{\kappa} = as + d, \quad a = \text{const}, \quad d = \text{const}.$$

3.1 Витлови линии

3.1.1 Обикновена витлова линия:

Траекторията на (фиксирана) точка, движеща се с равномерна праволинейна скорост d по образуваща на прав кръгов цилиндър с радиус a , който се върти около оста си с постоянна ъглова скорост ω .

$$c : x_1 = a \cos \omega t, x_2 = a \sin \omega t, x_3 = d t; t \in \mathbb{R}^+.$$

Задача 3.5. Да се намерят скаларните и векторните инварианти на кривите

- $c : x_1 = a \cos q, x_2 = a \sin q, x_3 = d q; q \in \mathbb{R}, a = \text{const}, d = \text{const}$.

Да се докаже, че главната нормала на кривата пресича оста Ox_3 .

- $x_1 = \cos^3 q, x_2 = \sin^3 q, x_3 = \cos 2q, q \in \left(0, \frac{\pi}{2}\right)$.

3.1.2 Обща витлова линия:

Трикратно гладка правилна крива, чиито тангенти във всяка точка сключват постоянно ъгъл с постоянно направление в пространството.

Задача 3.6. Да се докаже, че ако трикратно гладката правилна крива $c : x = x(s), x'^2 = 1, s \in \mathcal{I}$ притежава едно от следните пет свойства, то тя притежава и останалите четири:

- c е обща витлова линия;
- бинормалите на c сключват постоянно ъгъл с постоянно направление;
- главните нормали на c са компланарни с постоянна равнина;
- $\frac{\tau}{\kappa} = \text{const}$;
- $x'' x''' x'''' = 0$.

Задача 3.7. Да се намерят скаларните и векторните инварианти на общата витлова линия

$$c : x_1 = a \cosh q, x_2 = a \sinh q, x_3 = a q; q \in \mathcal{I}.$$

Да се докаже, че с лежи

(a) върху хиперболичния цилиндър $S : x_1^2 - x_2^2 = a^2$;

(b) върху цилиндъра с управителна крива верижската $x_1 = a \cosh \frac{x_3}{a}$ и оси, успоредни на Ox_2 .

Задача 3.8. Да се намерят скаларните и векторните инварианти на общите витлови линии

- $c : x_1 = 3q, x_2 = 3q^2, x_3 = 2q^3; q \in \mathcal{I}$,
- $x_1 = e^q, x_2 = e^{-q}, x_3 = \sqrt{2}q, q \in \mathcal{I}$.

3.1.3 Цилиндрична витлова линия:

Витлова линия c , която пресича под постоянни ъгли праволинейните образуващи на цилиндър и на прав кръгов конус (с ъгъл 2ϕ при върха O).

Проекцията \bar{c} на c върху равнината Ox_1x_2 е логаритмична спирала.

Цилиндърът е с управителна крива \bar{c} и праволинейни образуващи, успоредни на Ox_3 .

Задача 3.9. Да се намерят скаларните и векторните инварианти на цилиндричната витлова линия

$$c : x_1 = e^{aq} \sin \phi \cos q, \quad x_2 = e^{aq} \sin \phi \sin q, \quad x_3 = e^{aq} \cos \phi; \quad a = \text{const.}$$

3.2 Естествени уравнения на правилна крива

$$\kappa = \kappa(s), \quad \tau = \tau(s), \quad s \in \mathcal{I}$$

Задача 3.10. Естествените уравнения на правилната крива са

$$\kappa = \alpha = \text{const}, \quad \tau = \beta = \text{const} \neq 0.$$

Да се намерят координатно-параметрични уравнения на кривата.

Задача 3.11. Бинормалите на четирикратно гладка правилна пространствена крива пресичат постоянна права. Да се намерят естествени уравнения на кривата, ако

$$\tau = a = \text{const.}$$

Задача 3.12. Да се намерят координатно-параметрични уравнения на правилната крива c , зададена с естествените си уравнения

$$c : \kappa = \frac{\alpha}{s}, \quad \alpha = \text{const}; \quad \tau = \frac{\beta}{s}, \quad \beta = \text{const}; \quad s \in \mathbb{R}^+$$

в случаите (a) $\alpha = \beta = 1$, (b) $\alpha \neq \beta$.

Задача 3.13. Да се намерят координатно-параметрични уравнения на общата витлова линия

$$c : \frac{\tau}{\kappa} = \alpha = \text{const} \neq 0.$$

Задача 3.14. Нека $c : x = x(s)$, $x'^2 = 1$ е трикратно гладка правилна пространствена крива.

Кривата $\bar{c} : \bar{x} = x(s) + \int b(s)ds$, където $b(s)$ е бинормалният вектор на кривата c , се нарича **съответна (спрегната) крива** на кривата c .

Ако \bar{c} е от класа C^3 и е правилна, то да се изразят скаларните и векторните инварианти на \bar{c} чрез тези на c в съответните им точки.

Задача 3.15. Да се намерят кривината и торзията на съответната крива на витловата линия

$$c : x_1 = e^q \cos q, \quad x_2 = e^q \sin q, \quad x_3 = e^q; \quad q \in \mathcal{I}.$$

3.2.1 Оскулачна окръжност в точка на правилна линия

Нека x е фиксирана точка върху двукратно-гладката правилна линия $c : x = x(q)$, $q \in \mathcal{I}$, $t \in b$ е триедърът на Френе за кривата в точката x , а κ е кривината на кривата в точката x .

Разглеждаме окръжността k с кривина κ , която минава през x и за която $t \in b$ е триедър на Френе в точката x . Тази окръжност лежи в оскулачната равнина на кривата c в точката x , има за център точката $z = x + \frac{1}{\kappa} n$ и за радиус $\varrho = \frac{1}{\kappa}$.

Окръжността k се нарича **оскулачна окръжност** на кривата c в точката x , а центърът ѝ се нарича **център на кривината** на кривата c в точката x .

Задача 3.16. Нека $c : x = x(s)$, $x'^2 = 1$ е правилна пространствена крива с постоянна кривина κ . Да се докаже, че геометричното място на центровете на кривина на c е крива, която е перпендикулярна на оскулачната равнина на c в съответните точки и има постоянна кривина $\bar{\kappa} = \kappa$.

Задача 3.17. Да се докаже, че ако точките на две двукратно гладки правилни криви c и \bar{c} са в такова взаимно-единозначно съответствие, че в съответните точки допирателните към кривите са успоредни, то главните им нормали в тези точки са също успоредни.

3.3 Крива на Bertrand:

Правилна крива c , за която съществува правилна крива \bar{c} със същите главни нормали в съответните точки.

Задача 3.18. Да се докаже, че ако $c \in \mathcal{C}^3$, $\bar{c} \in \mathcal{C}^3$ са съответни една на друга криви на Берtran, то

- разстоянието между съответните точки на c и \bar{c} е константна величина ;
- отдалот $(t, \bar{t})_e$ в съответните точки е константен;
- съществува линейна връзка между кривината и торзията на всяка от кривите c и \bar{c} .

Задача 3.19. Да се докаже, че обикновената витлова линия е крива на Берtran.

Задача 3.20. Да се докаже, че ако кривината и торзията на една трикратно гладка правилна крива удовлетворяват равенството

$$A\kappa + B\tau = C, \quad A = \text{const}, \quad B = \text{const}, \quad C = \text{const},$$

то тя е или обща витлова линия, или крива на Берtran.

3.4 Крива на Вивиани:

Сфера S_1 с радиус $2a$ е пресечена с кръгов цилиндър S_2 , чийто диаметър е равен на радиуса на сферата и една от образуващите му минава през центъра на сферата.

Пресечницата на S_1 и S_2 се нарича *крива на Вивиани*.

Задача 3.21. За кривата на Вивиани да се намерят:

- параметрични уравнения;
- кривината и точките на изправяне;
- торзията и дъгите от кривата, върху които торзията запазва знака си;
- триедрите на Френе в равнинните точки и в точките на самопресичане;
- оскулационите окръжности в равнинните точки и в точките на самопресичане.

Задача 3.22. Дадена е правилната крива

$$c : x_1 = a(q - \sin q), \quad x_2 = a(1 - \cos q), \quad x_3 = 4a \sin \frac{q}{2}, \quad q \in \mathcal{I}.$$

От всяка точка на кривата по главната нормала към центъра на кривина е нанесена отсечка с дължина $d = 4a^2\kappa$. Да се намери уравнение на кривата, образувана от втория край на тези отсечки, и да се докаже, че тя е равнинна.

4 Равнинни криви линии

$$\begin{aligned} c : X &= X(s), \quad X'^2(s) = 1, \quad s \in \mathcal{I} \Rightarrow \\ t(s) &= X'(s), \quad n(s) = \frac{X''(s)}{|X''(s)|}, \quad \kappa(s) = \sqrt{X'^2(s)}, \quad \tau(s) \equiv 0. \\ T(s) &:= t(s), \quad N(s) := \varepsilon n(s), \quad \varepsilon = \pm 1 \Rightarrow T'(s) = \varepsilon \kappa(s) N(s). \\ \mathcal{K} &:= \varepsilon \kappa(s) \Rightarrow T' = \mathcal{K} N, \quad N' = -\mathcal{K} T \end{aligned}$$

- $\mathcal{K} > 0$ ($\varepsilon = +1$) \Rightarrow N е насочен към "вътрешността" на c ;
- $\mathcal{K} < 0$ ($\varepsilon = -1$) \Rightarrow N е насочен към "външността" на c ;
- $\mathcal{K} = 0$ \Rightarrow точка на изправяне на c .

Тангентен ъгъл на равнинна линия

$$\begin{aligned} (Oe_1e_2) \quad c : X &= X(q), \quad \dot{X}^2 \neq 0, \quad \forall q \in \mathcal{I}; \quad \theta := \angle(e_1, T) \Rightarrow \\ T(\cos \theta, \sin \theta), \quad N(-\sin \theta, \cos \theta), \quad \mathcal{K} &= \theta'(s) \neq 0, \quad \mathcal{R} = \frac{1}{\mathcal{K}} \Rightarrow \theta = \int_0^s \mathcal{K}(s) ds + \theta_0 \\ c : \left| \begin{array}{l} x_1 = \int \mathcal{R}(\theta) \cos \theta d\theta + x_{10} = \int_0^s \cos(\theta(s)) ds + x_{10}, \\ x_2 = \int \mathcal{R}(\theta) \sin \theta d\theta + x_{20} = \int_0^s \sin(\theta(s)) ds + x_{20}. \end{array} \right. \end{aligned}$$

Еволюта е геометричното място \bar{c} на центровете на кривина на дадена крива c . Кривата c се нарича *еволвента* на кривата \bar{c} .

Задача 4.1. Да се намери еволюта на ел립сата

$$c : x_1 = a \cos q, \quad x_2 = b \sin q, \quad q \in \mathcal{I}, \quad a, b = \text{const} > 0.$$

Задача 4.2. Да се намери еволюта на хиперболата

$$c : x_1 = a \cosh q, \quad x_2 = b \sinh q, \quad q \in \mathcal{I}, \quad a, b = \text{const} > 0.$$

Задача 4.3. Да се намери еволюта на параболата

$$c : x_1 = \frac{q^2}{2a}, \quad x_2 = q, \quad q \in \mathbb{R}, \quad a = \text{const} > 0.$$

Задача 4.4. Епициклоида: Траекторията с на фиксирана точка M от окръжността $\{C; r\}$, търкаляща се външно (без хлъзгане) по фиксираната окръжност $\{O; R\}$.

$$c : \begin{cases} x_1 = (m+1)R \cos(m\varphi) - mR \cos((m+1)\varphi), \\ x_2 = (m+1)R \sin(m\varphi) - mR \sin((m+1)\varphi), \end{cases} \quad m := \frac{r}{R}, \quad \varphi := \angle OCM.$$

Да се намери естественото уравнение и еволюта на c .

Задача 4.5. Епициклоида с параметър $m = 1$ се нарича **кардиоида**. Да се намери естественото уравнение и еволюта на кардиоидата.

Задача 4.6. Циклоида: Траекторията с на фиксирана точка M от окръжността $\{C; r\}$, която се търкаля без хлъзгане по права линия.

$$c : \begin{cases} x_1 = r(\varphi - \sin \varphi), \\ x_2 = r(1 - \cos \varphi), \end{cases} \quad \varphi \in \mathcal{I}.$$

Да се намери естественото уравнение и еволюта на циклоидата.

Задача 4.7. Хипоциклоида: Траекторията с на фиксирана точка M от окръжността $\{C; r\}$, търкаляща се вътрешино (без хлъзгане) по фиксираната окръжност $\{O; R\}$.

$$c : \begin{cases} x_1 = -(m-1)R \cos(m\varphi) + mR \cos((m-1)\varphi), \\ x_2 = -(m-1)R \sin(m\varphi) + mR \sin((m-1)\varphi), \end{cases} \quad m := \frac{r}{R} < 1, \quad \varphi := \pi - \angle OCM.$$

Да се намери естественото уравнение и еволюта на c .

Задача 4.8. Хипоциклоида с параметър $m = 1/4$ се нарича **астроида**. Да се намери естественото уравнение и еволюта на астроидата.

Задача 4.9. Еволвента на окръжност: Траекторията с на фиксирана точка от права линия, която се търкаля (без хлъзгане) по неподвижна окръжност $k\{O; R\}$.

$$c : \begin{cases} x_1 = R(\cos \varphi + \varphi \sin \varphi), \\ x_2 = R(\sin \varphi - \varphi \cos \varphi). \end{cases}$$

Да се докаже, че

- еволвентата с на окръжността $k\{O; R\}$ пресича ортогонално допирателните към окръжността;
- център на кривина на еволвентата с на k във всяка точка от с е допирната точка на търкалящата се права с окръжността.

Задача 4.10. Да се намери крива, чиято еволюта е окръжност.

Задача 4.11. Верижка: Траекторията на фокуса на дадена парабола, която се търкаля (без хлъзгане) по фиксирана права линия.

$$c : x_2 = a \cosh \frac{x_1}{a}, \quad a = \text{const.}$$

Да се намерят естественото уравнение, еволюта и еволвента на верижската.

Задача 4.12. Трактриса е крива линия c , притежаваща следното свойство: дължината a на отсечката (PQ) от допирателната g към c в точката $P \in c$, мерена от допирната точка P до пресечната точка Q на g с постоянна права l , е постоянна величина (константа).

$$c : \begin{cases} x_1 = a \ln |\tan \frac{\varphi}{2}| + a \cos \varphi + x_{10}, & \varphi = \angle(\overrightarrow{e_1}, \overrightarrow{QP}). \\ x_2 = a \sin \varphi, \end{cases}$$

Да се намерят естественото уравнение и еволюта на трактристата.

Задача 4.13. Архимедова спирала: Траекторията на точка M , която се движи равномерно по права g , а правата g се върти равномерно около своя неподвижна точка P (полюс).

Разстоянието на произволна точка M до полюса P е пропорционално на ъгъла на въртене φ .

$$c : |PM| = r(\varphi) = a\varphi, \quad a = \text{const} \in \mathbb{R}.$$

Да се намерят естествени уравнения на Архимедовата спирала.

Задача 4.14. Хиперболичната спирала в полярни координати има уравнение, в което между полярния радиус и полярния ъгъл съществува обратна пропорционалност. Когато полярният ъгъл клони към θ , хиперболичната спирала проявява асимптотични свойства. Ако полярният ъгъл нараства неограничено, спиралата се навива безкрайно около центъра си, без да го достига.

$$c := \{M(r, \varphi) \mid r(\varphi) = \frac{a}{\varphi}\}, \quad a = \text{const}.$$

Да се намерят естествени уравнения на хиперболичната спирала.

Задача 4.15. Логаритмична спирала: Разстоянието на произволна точка M до фиксирана точка O (полюс) расте експоненциално с ъгъла φ .

$$c := \{M(r, \varphi) \mid r = e^{a\varphi}\}, \quad a = \text{const} > 0.$$

Да се намерят естествени уравнения на логаритмичната спирала.

Задача 4.16. Дадени са точките F_1 и F_2 , разстоянието между които е $2a > 0$.

Лемниската е геометричното място на точки M , за които произведението от разстоянията $r_1 = |F_1 M|$ и $r_2 = |F_2 M|$ е константата a^2 : $r_1 r_2 = a^2$.

Да се намери уравнение на лемнискатата в декартови и полярни координати.

Задача 4.17. Да се намерят координатно-параметрични уравнения на кривите със следните естествени уравнения:

$$(a) \rho = \frac{s^2}{a} + a, \quad a = \text{const} > 0 \quad (\text{верижка});$$

$$(b) \rho^2 = 2as, \quad a = \text{const} > 0, \quad s > 0 \quad (\text{еволвента на окръжност});$$

$$(c) \frac{s^2}{a^2} + \frac{\rho^2}{b^2} = 1, \quad a \neq b, \quad a = \text{const} > 0, \quad b = \text{const} > 0 \quad (\text{евну(xuno)циклоида}).$$

ЗАДАЧИ от ТЕОРИЯ НА ПОВЪРХНИНИТЕ

5 Гладки повърхнини в евклидовото пространство

$$S : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^3 \mid (u, v) \in \mathcal{D} \mapsto x(u, v) \in \mathbb{R}^3$$

$$S : x = x(u, v), \quad (u, v) \in \mathcal{D}; \quad x_u := \frac{\partial x}{\partial u} \in \mathcal{C}^r, \quad x_v := \frac{\partial x}{\partial v} \in \mathcal{C}^r; \quad x_u \times x_v \neq \vec{0} \quad \forall (u, v) \in \mathcal{D}.$$

$$Ox_1x_2x_3 : \quad x = x(x_1(u, v), x_2(u, v), x_3(u, v)); \quad (u, v) \in \mathcal{D}$$

$$x_u \times x_v \neq \vec{0} \Leftrightarrow \text{rank} \begin{pmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial u} & \frac{\partial x_2}{\partial u} & \frac{\partial x_3}{\partial u} \\ \frac{\partial x_1}{\partial v} & \frac{\partial x_2}{\partial v} & \frac{\partial x_3}{\partial v} \end{pmatrix} = 2, \quad (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Гладки линии върху повърхнина:

$$c : u = u(q), v = v(q); u(q) \in C^1, v(q) \in C^1; (\dot{u}, \dot{v}) \neq (0, 0), q \in \mathcal{I}$$

$$c \subset S : x(q) = x(u(q), v(q)) \forall q \in \mathcal{I}, (u, v) \in \mathcal{D} \Rightarrow \dot{x} = \dot{u}x_u + \dot{v}x_v \neq \vec{0} \forall q \in \mathcal{I}$$

$$c_1 \subset S : x = x(u, v_0), u \in \mathcal{I}, v_0 = \text{const}; \quad c_2 \subset S : x = x(u_0, v), v \in \mathcal{I}, u_0 = \text{const}$$

Допирателна равнина β към повърхнината S в точка $x_0 = x(u_0, v_0)$ от S

$$\beta : y = x_0 + \lambda x_u + \mu x_v, \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$\vec{l} = \frac{x_u \times x_v}{\sqrt{(x_u \times x_v)^2}} \perp \beta \Rightarrow \beta : l(y - x_0) = 0$$

5.1 Първа основна форма на повърхнина

$$E := x_u^2, \quad F := x_u x_v, \quad G := x_v^2 \Rightarrow I(\lambda, \mu) := E\lambda^2 + 2F\lambda\mu + G\mu^2$$

$$F = 0 \Leftrightarrow x_u \perp x_v \Leftrightarrow c_1 \perp c_2$$

$$p = \lambda x_u + \mu x_v \Rightarrow \sqrt{p^2} = \sqrt{E\lambda^2 + 2F\lambda\mu + G\mu^2} = \sqrt{I(\lambda, \mu)}$$

$$\bar{p} = \bar{\lambda} x_u + \bar{\mu} x_v \Rightarrow \cos(p, \bar{p}) = \frac{E \lambda \bar{\lambda} + F (\lambda \bar{\mu} + \mu \bar{\lambda}) + G \mu \bar{\mu}}{\sqrt{I(\lambda, \mu)} \sqrt{I(\bar{\lambda}, \bar{\mu})}}$$

$$p \perp \bar{p} \Leftrightarrow E \lambda \bar{\lambda} + F (\lambda \bar{\mu} + \mu \bar{\lambda}) + G \mu \bar{\mu} = 0$$

$$c : x = x(u(q), v(q)), q \in [a, b] \Rightarrow s = \int_a^b \sqrt{\dot{x}^2} dq = \int_a^b \sqrt{I(\dot{u}, \dot{v})} dq$$

$$\sigma(S_0) = \int \int_{\mathcal{D}_0} \sqrt{EG - F^2} du dv = \int \int_{\mathcal{D}_0} |x_u \times x_v| du dv$$

Задача 5.1. Намерете първата основна форма и допирателната равнина в произволна точка на повърхнините:

(a) $S : x_1 = u, x_2 = v, x_3 = 0; u, v \in \mathbb{R}$.

(b) $S : x_1 = r \sin \theta \cos \varphi, x_2 = r \sin \theta \sin \varphi, x_3 = r \cos \theta;$
 $r = \text{const}, \theta \in (0, 2\pi), \varphi \in [0, \pi)$.

(c) $S : x_1 = r \cos u, x_2 = r \sin u, x_3 = v; u \in [0, 2\pi), v \in (-\infty, \infty); r = \text{const}$.

Задача 5.2. Даден е правият хеликоид

$$S : x_1 = u \sin v, x_2 = u \cos v, x_3 = v, (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Да се намерят:

(a) Първата основна форма на S ;

(b) Лицето на криволинейния триъгълник $0 \leq u \leq \sinh v, 0 \leq v \leq v_0$ върху S ;

(c) Дължините на страните на този триъгълник.

Задача 5.3. Дадена е ротационната повърхнина

$$S : x_1 = u \cos v, x_2 = u \sin v, x_3 = f(u), u \in \mathcal{I}, v \in (0, 2\pi], f \in \mathcal{C}^1.$$

- Да се намери първата ѝ основна форма.
- Да се докаже, че меридианите и паралелите ѝ образуват ортогонална параметрична мрежа.
- Да се намерят линиите, които разположават тъгли между параметричните ѝ линии.
- Да се намерят локодромите (линиите, които лежат върху S и пресичат меридианите ѝ под постоянно ъгъл) върху S .
- Нека $f(u) = 0,5u^2$. Да се намерят кривите върху S , които сключват постоянен ъгъл с оста Ox_3 .
- Нека $f(u) = 0,5u^2$. Да се намери такава крива с върху S , че допирателните равнини към S в точките на с да сключват постоянно ъгъл с равнината $Ox_1 x_2$.

Задача 5.4. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = 2u \cos v, x_2 = 2u \sin v, x_3 = 2u^2, u \in \mathbb{R}^+, v \in \mathbb{R}.$$

Да се намери допирателната равнина към повърхнината в произволна нейна точка.

Да се намери крива с върху S така, че допирателните равнини към S в точките на с да сключват постоянно ъгъл с равнината $Ox_1 x_2$.

Задача 5.5. Да се намерят ортогоналните траектории на правите върху повърхнините:

- $S : x(u, v) = z(v) + u t(v), u \in \mathbb{R}, v \in \mathcal{I}$;

- $S : x(u, v) = z(v) + u n(v)$, $u \in \mathbb{R}$, $v \in \mathcal{I}$;

- $S : x(u, v) = z(v) + u b(v)$, $u \in \mathbb{R}$, $v \in \mathcal{I}$,

ако с: $z = z(v)$, $v \in \mathcal{I}$ е произволна пространствена крила, $z'^2 = 1$ и $t(v)$, $n(v)$, $b(v)$ са нейните векторни инварианти.

Задача 5.6. Дадени са псевдосферата

$$S : x_1 = a \sin u \cos v, x_2 = a \sin u \sin v, x_3 = a \ln \tan \left(\frac{u}{2} \right) + a \cos u,$$

$$u \in (0, \frac{\pi}{2}), v \in [0, 2\pi), a = \text{const} > 0$$

и системата линии

$$c_\mu : \tan u + v = \mu, c_\lambda : \frac{\sin u}{v+1} = \lambda, \mu = \text{const}, \lambda = \text{const}$$

върху нея. Да се намерят:

- ортогоналните траектории на линиите c_λ и c_μ върху S ;
- изогоналните траектории под ъгъл α на паралелите на S .

5.2 Изображение на Вайнгартен Γ и Гаусово изображение \mathcal{L}

$$\Gamma : \beta \rightarrow \beta, \quad \begin{cases} \Gamma(x_u) = l_u = \Gamma_1^1 x_u + \Gamma_1^2 x_v, \\ \Gamma(x_v) = l_v = \Gamma_2^1 x_u + \Gamma_2^2 x_v. \end{cases}$$

$$\Gamma : p = \lambda x_u + \mu x_v \in \beta \mapsto \Gamma(p) = \lambda l_u + \mu l_v \in \beta$$

Сферично (Гаусово) изображение \mathcal{L} на нормална околност S_0 на точката $x_0 = x(u_0, v_0)$ от повърхнината S върху околност $\overline{S_0} = \mathcal{L}(S_0)$ на точката $\overline{x_0} = \mathcal{L}(x_0)$ от единичната (Гаусовата) сфера $\Sigma(O; 1)$:

$$\mathcal{L} : x = x(u, v) \in S_0 \subset S \mapsto \bar{x} = l(u, v) \in \overline{S_0} \subset \Sigma(O; 1)$$

$$\mathcal{L} : c \subset S_0 \wedge c : x = x(u(q), v(q)) \mapsto \bar{c} \subset \overline{S_0} \wedge \bar{c} : \bar{x} = l(u(q), v(q)); q \in \mathcal{I}$$

$$\mathcal{L}_* : \beta|_{x_0} \mapsto \bar{\beta}|_{\bar{x}_0} \Rightarrow$$

$$\mathcal{L}_* : \dot{x} = \dot{u} x_u + \dot{v} x_v \mapsto \dot{\bar{l}} = \dot{u} l_u + \dot{v} l_v = \Gamma(\dot{x}) \Rightarrow \mathcal{L}_* \equiv \Gamma$$

Диференциалът \mathcal{L}_* на сферичното изображение \mathcal{L} е изображението на Вайнгартен Γ за повърхнината S .

Задача 5.7. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = f(u) \cos v, \quad x_2 = f(u) \sin v, \quad x_3 = g(u), \quad v \in (0, 2\pi], \quad u \in \mathcal{I}.$$

Да се докаже, че нормалата към S в произволна нейна точка лежи в равнина през оста Ox_3 .

Ако $f(u) = 2 + \sin u$, $g(u) = u$, да се намери образът на S върху Гаусовата сфера.

Да се намерят точките на негладкост на S .

5.3 Втора основна форма на повърхнина

$$l x_u = 0, \quad l x_v = 0 \Rightarrow l x_{uu} = -l_u x_u, \quad l x_{uv} = -l_u x_v = -l_v x_u, \quad l x_{vv} = -l_v x_v$$

$$L := l x_{uu}, \quad M := l x_{uv}, \quad N := l x_{vv} \Rightarrow II(\lambda, \mu) := L \lambda^2 + 2M \lambda \mu + N \mu^2$$

$$p = \lambda x_u + \mu x_v, \quad \Gamma(p) = \lambda l_u + \mu l_v \Rightarrow \Gamma(p) p = -II(\lambda, \mu)$$

$$\bar{p} = \bar{\lambda} x_u + \bar{\mu} x_v \Rightarrow -\Gamma(p) \bar{p} = L \lambda \bar{\lambda} + M (\lambda \bar{\mu} + \mu \bar{\lambda}) + N \mu \bar{\mu} = -p \Gamma(\bar{p})$$

5.3.1 Спргнати тангенти g_1, g_2 върху повърхнина

$$g_1 \parallel p, \quad g_2 \parallel \bar{p} \quad \wedge \quad -p \Gamma(\bar{p}) = L \lambda \bar{\lambda} + M (\lambda \bar{\mu} + \mu \bar{\lambda}) + N \mu \bar{\mu} = 0$$

$$M = 0 \Leftrightarrow x_u \Gamma(x_v) = x_v \Gamma(x_u) = 0$$

5.4 Гаусова (\mathcal{K}) и средна (\mathcal{H}) кривина на повърхнина

$$\Gamma : \quad \begin{cases} \Gamma(x_u) = l_u = \Gamma_1^1 x_u + \Gamma_1^2 x_v, \\ \Gamma(x_v) = l_v = \Gamma_2^1 x_u + \Gamma_2^2 x_v. \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Gamma_1^1 = \frac{FM - GL}{EG - F^2}, \quad \Gamma_1^2 = \frac{FL - EM}{EG - F^2}, \quad \Gamma_2^1 = \frac{FN - GM}{EG - F^2}, \quad \Gamma_2^2 = \frac{FM - EN}{EG - F^2}$$

$$\Gamma(p) = \nu^* p \Rightarrow \begin{vmatrix} \Gamma_1^1 - \nu^* & \Gamma_2^1 \\ \Gamma_1^2 & \Gamma_2^2 - \nu^* \end{vmatrix} = \nu^{*2} - (\Gamma_1^1 + \Gamma_2^2) \nu^* + (\Gamma_1^1 \Gamma_2^2 - \Gamma_1^2 \Gamma_2^1) = 0$$

$$\mathcal{K} := \det \Gamma = \Gamma_1^1 \Gamma_2^2 - \Gamma_1^2 \Gamma_2^1 = \frac{LN - M^2}{EG - F^2},$$

$$\mathcal{H} := -\frac{1}{2} \operatorname{trace} \Gamma = -\frac{1}{2} (\Gamma_1^1 + \Gamma_2^2) = \frac{EN + GL - 2FM}{2(EG - F^2)}$$

$$\Rightarrow$$

$$\nu^{*2} + 2 \mathcal{H} \nu^* + \mathcal{K} = 0 \Rightarrow \mathcal{H} = -\frac{1}{2} (\nu_1^* + \nu_2^*), \quad \mathcal{K} = \nu_1^* \nu_2^*$$

5.4.1 Оскулачен параболоид в точка $x = x(u, v)$ от повърхнината S

$$S_0 := \{(u, v, \varrho) \mid (u, v) \in \mathcal{D} \wedge 2\varrho(u, v) = L u^2 + 2M u v + N v^2\}$$

- $M^2 - LN < 0$: S_0 е елиптичен параболоид, x е елиптична точка ($\mathcal{K} > 0$);
- $M^2 - LN > 0$: S_0 е хиперболичен параболоид, x е хиперболична точка ($\mathcal{K} < 0$);
- $M^2 - LN = 0 \wedge (L, M, N) \neq (0, 0, 0)$: S_0 е параболичен цилиндър, x е параболична точка ($\mathcal{K} = 0$);
- $L = M = N = 0$: S_0 е равнина, x е равнинна точка ($\mathcal{K} = 0, \mathcal{H} = 0$).

Задача 5.8. Да се докаже, че повърхнината, която се състои само от равнинни точки, лежи върху равнина.

Задача 5.9. Да се намерят Гаусовата и средната кривина в произволна точка от повърхнината S : $x_3 = f(x_1, x_2)$, $(x_1, x_2) \in \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^2$.

Задача 5.10. Дадена е ротационната повърхнина

$$S : x_1 = u \cos v, x_2 = u \sin v, x_3 = f(u), (u, v) \in \mathcal{D}, f \in \mathcal{C}^2.$$

Да се намерят $E, F, G; L, M, N; \mathcal{K}, \mathcal{H}$ в произволна точка от повърхнината S .

5.5 Трета квадратична форма на повърхнина

$$III(\lambda, \mu) = \gamma^2(p) p = (\gamma(p))^2 = l_u^2 \lambda^2 + 2l_u l_v \lambda \mu + l_v^2 \mu^2$$

$$III(\lambda, \mu) - 2\mathcal{H} II(\lambda, \mu) + \mathcal{K} I(\lambda, \mu) \equiv 0$$

6 Скаларни инварианти на линия върху повърхнина.

Геометрични семейства линии върху повърхнина

6.1 Нормална кривина ν , геодезична торзия α и геодезична кривина γ на гладка линия върху повърхнина

$$S : x = x(u, v), (u, v) \in \mathcal{D}; \quad c : u = u(s), v = v(s), (u', v') \neq (0, 0); \quad c \subset S \quad \forall s \in \mathcal{I}$$

$$\forall x \in c \subset S \quad \exists \quad l, t, \mathbf{p} := l \times t \wedge (x; t \mathbf{p} l) :$$

$$\begin{cases} t' = & \gamma \mathbf{p} & +\nu l \\ \mathbf{p}' = & -\gamma t & +\alpha l \\ l' = & -\nu t & -\alpha \mathbf{p} \end{cases}$$

ν - нормална кривина в точка от повърхнината

α - геодезична торзия в точка от повърхнината

γ - геодезична кривина в точка от гладка линия върху повърхнината

$$\left| \begin{array}{l} \nu := l t' = -l' t = -l' x' = L u'^2 + 2M u' v' + N v'^2 = II(u', v'), \\ \alpha := \mathbf{p}' l = -l' \mathbf{p} = t l l' = x' l l' = \frac{1}{\sqrt{EG - F^2}} \begin{vmatrix} Eu' + Fv' & Fu' + Gv' \\ Lu' + Mv' & Mu' + Nv' \end{vmatrix} \\ \gamma = t' \mathbf{p} = -\mathbf{p}' t = tt'l \end{array} \right.$$

$$\forall x \in c \quad \exists (x; t n b) \wedge t' = \kappa n \Rightarrow \nu = \kappa \cos \theta, \theta = \angle(n, l)$$

$$c : u = u(q), v = v(q); q \in \mathcal{I} \Rightarrow$$

$$\left| \begin{array}{l} \nu = \frac{II(\dot{u}, \dot{v})}{I(\dot{u}, \dot{v})} = \kappa \cos \theta \\ \alpha = \frac{1}{\sqrt{EG - F^2} \sqrt{I(\dot{u}, \dot{v})}} \begin{vmatrix} E\dot{u} + F\dot{v} & F\dot{u} + G\dot{v} \\ L\dot{u} + M\dot{v} & M\dot{u} + N\dot{v} \end{vmatrix} \end{array} \right.$$

Теорема 6.1. Теорема на Meusnier. Нека x е точка върху повърхнината S , а g е тангента към S в точката x с нормална кривина $\nu \neq 0$. Геометричното място на центровете на кривината на правилните криви върху S , които се допират до g в x , е окръжност с диаметър $x z_n$, където z_n е центърът на кривината на нормалното сечение, определено от допирателната g .

6.2 Асимптотични линии върху повърхнина

Една тангента g към повърхнината S в точка x от повърхнината се нарича **асимптотична**, ако е самоспрегната, т.e.

$$g \parallel p = \lambda x_u + \mu x_v \wedge L \lambda^2 + 2M \lambda \mu + N \mu^2 = 0 \Leftrightarrow \nu_g = 0.$$

- x е равнинна точка \Rightarrow всяка тангента през x е асимптотична;
- x е параболична точка \Rightarrow през x минава точно една асимптотична тангента;
- x е елиптична точка \Rightarrow през x не минават асимптотични тангенти;
- x е хиперболична точка \Rightarrow през x минават точно две асимптотични тангенти.

Линията $c \subset S$ се нарича **асимптотична**, ако тангентата към c във всяка нейна точка е асимптотична.

Една двукратно гладка линия $c \subset S$ е асимптотична точно когато

$$l \times (\dot{x} \times \ddot{x}) = \vec{0},$$

т.e. тя е или прива линия или във всяка нейна точка оскулачната ѝ равнина съвпада с тангенциалната равнина към повърхнината.

Теорема 6.2. Теорема на Белтрами - Енепер. Ако с е правилна асимптотична линия върху повърхнината S с Гаусова кривина \mathcal{K} , то торзията τ на с удовлетворява равенството

$$\tau^2 = -\mathcal{K}.$$

В околност на хиперболична точка от повърхнината параметричните линии са асимптотични точно когато

$$L = N = 0.$$

Една повърхнина се нарича **минимална**, ако средната ѝ кривина във всяка нейна точка е равна на нула.

Една повърхнина с отрицателна Гаусова кривина е минимална точно когато във всяка нейна точка асимптотичните ѝ линии са перпендикулярни.

Задача 6.3. Нека S е двукратно гладка повърхнина. Да се докаже, че ако двойката асимптотични линии във всяка точка от S се пресичат под ъгъл θ , то Гаусовата кривина \mathcal{K} и средната кривина \mathcal{H} удовлетворяват уравнението

$$\mathcal{K} \cos^2 \theta + \mathcal{H}^2 \sin^2 \theta = 0.$$

Задача 6.4. Да се намерят асимптотичните линии и средната кривина на катеноида

$$S : x_1 = a \cosh \frac{u}{a} \cos v, \quad x_2 = a \cosh \frac{u}{2} \sin v, \quad x_3 = u, \quad (u, v) \in \mathcal{D}, \quad a = \text{const} \neq 0.$$

Задача 6.5. Дадена е ротационната повърхнина

$$S : x_1 = u \cos v, \quad x_2 = u \sin v, \quad x_3 = f(u), \quad (u, v) \in \mathcal{D}$$

Да се определи функцията $f(u)$ така, че S да е минимална.

Задача 6.6. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = u, \quad x_2 = v, \quad x_3 = f(u) - f(v), \quad (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Да се определи функцията f така, че асимптотичните линии на повърхнината да са перпендикуляри.

Задача 6.7. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = u \cos v, \quad x_2 = u \sin v, \quad x_3 = v + f(u), \quad (u, v) \in \mathcal{D},$$

кодето $f(u)$ е поне два пъти непрекъснато диференцируема функция. Да се определи $f(u)$ така, че ортогоналните траектории на линиите $u = \text{const}$ да са асимптотични линии за S .

Задача 6.8. Да се намери такова параметрично представяне на повърхнината

$$S : x_1^2 x_3 = a x_2^2,$$

при което параметричната мрежа да е асимптотична.

Задача 6.9. Повърхнината S е образувана от главните нормали на трикратно гладката правилна пространствена крива c . Да се докаже, че c е асимптотична линия за S .

Задача 6.10. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = u^2 + v, x_2 = u^3 + uv, x_3 = u^4 + \frac{2}{3}u^2v, (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Да се намерят праволинейните образуващи на S .

Да се докаже, че оскулачната равнина във всяка точка на кривата $v = 0$ съвпада с допирателната равнина към S в тази точка.

Да се намерят ортогоналните проекции върху равнината x_1Ox_2 на онези асимптотични линии, които минават през точката $A\left(\frac{3}{2}, \frac{3}{2}, \frac{4}{3}\right)$.

6.3 Геодезична торзия на гладка линия върху повърхнина

$$c \subset S, \theta = \angle(n, l) \Rightarrow \mathbf{p} = \sin \theta n - \cos \theta b, l = \cos \theta n + \sin \theta b \Rightarrow \alpha = \theta' + \tau$$

$$III(u', v') = (l_u u' + l_v v')^2 = l'^2 = \nu^2 + \alpha^2 = 2\nu \mathcal{H} - \mathcal{K} \Rightarrow$$

$$\nu^2 - 2\nu \mathcal{H} + \mathcal{K} = -\alpha^2$$

6.4 Главни линии върху повърхнина

Една тангента g към повърхнината S в точка x от S е **главна тангента** за S , ако е перпендикулярна на спрегнатата си тангента \bar{g} .

$$g \parallel p = \lambda x_u + \mu x_v \wedge \bar{g} \parallel \bar{p} = \bar{\lambda} x_u + \bar{\mu} x_v \Rightarrow \Gamma(p)\bar{p} = 0 \wedge p \perp \bar{p} \Leftrightarrow$$

$$L\lambda\bar{\lambda} + M(\lambda\bar{\mu} + \mu\bar{\lambda}) + N\mu\bar{\mu} = 0 \wedge E\lambda\bar{\lambda} + F(\lambda\bar{\mu} + \mu\bar{\lambda}) + G\mu\bar{\mu} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\alpha = \begin{vmatrix} E\lambda + F\mu & F\lambda + G\mu \\ L\lambda + M\mu & M\lambda + N\mu \end{vmatrix} = 0$$

Една точка x върху повърхнината S се нарича **омбилична**, ако в нея

$$L = kE, M = kF, N = kG.$$

Всяка тангента през омбилична точка е главна.

През неомбилична точка от повърхнината минават точно две главни тангенти.

Една двукратно гладка повърхнина се състои само от омбилични точки точно когато лежи върху сфера или равнина.

6.4.1 Главни кривини в точка от повърхнина

Нормалните кривини ν_1 и ν_2 на главните тангенти в неомбилична точка от повърхнината се наричат **главни кривини**.

$$\nu^2 - 2\mathcal{H}\nu + \mathcal{K} = 0 \Rightarrow \mathcal{H} = \frac{1}{2}(\nu_1 + \nu_2), \quad \mathcal{K} = \nu_1\nu_2 \Rightarrow \nu_1 = -\nu_1^* \wedge \nu_2 = -\nu_2^*$$

Една гладка линия $c : u = u(q)$, $v = v(q)$, $q \in \mathcal{I}$ върху повърхнината S се нарича **главна** (или **линия на кривина**), ако тангентите ѝ във всяка нейна точка са главни, т.e.

$$\alpha = \begin{vmatrix} E\dot{u} + F\dot{v} & F\dot{u} + G\dot{v} \\ L\dot{u} + M\dot{v} & M\dot{u} + N\dot{v} \end{vmatrix} = 0.$$

Параметричната мрежа в околност на неомбилична точка е главна точно когато

$$F = M = 0.$$

Задача 6.11. За повърхнината

$$S : x_1 = u^2 + v^2, \quad x_2 = u^2 - v^2, \quad x_3 = uv, \quad (u, v) \in \mathcal{D}$$

да се намерят:

- главните кривини в точката $P(2, 0, 1)$;
- нормалната кривина на нормалното сечение в P , получено от равнина, минаваща през тангентата на линията $v = u^2$.

Задача 6.12. Да се намерят асимптотичните линии, \mathcal{K} , \mathcal{H} и главните кривини ν_1 , ν_2 на псевдосферата

$$S : x_1 = \sin u \cos v, \quad x_2 = \sin u \sin v, \quad x_3 = \cos u + \ln \left(\tan \frac{u}{2} \right), \quad u \in \left(0, \frac{\pi}{2} \right), \quad v \in [0, 2\pi).$$

Задача 6.13. В произволна точка от хеликоида

$$S : x_1 = u \cos v, \quad x_2 = u \sin v, \quad x_3 = av, \quad (u, v) \in \mathcal{D}, \quad a = \text{const} \neq 0$$

да се намерят:

- линиите на кривина;
- асимптотичните линии;
- Гаусовата и средната кривини;
- главните радиуси на кривина;
- торзията на асимптотичните линии;
- нормалната кривина и геодезичната торзия на линията $c : u - v = \lambda = \text{const}$ върху S .

7 Формула на Ойлер за нормалните кривини.

Нормалните сечения на повърхнината, определени от главните тангенти g_1, g_2 , се наричат **главни сечения**. Центровете на кривината на главните сечения се наричат **главни центрове на кривината** в дадената точка.

Спрямо **главна параметризация** на повърхнината S главните кривини ν_1, ν_2 в дадена точка $x \in S$ са

$$\nu_1 = \frac{L}{E}, \quad \nu_2 = \frac{N}{G}$$

$$g \{ \exists x; \| p = \lambda x_u + \mu x_v \} \wedge \frac{E \lambda^2}{E \lambda^2 + G \mu^2} =: \cos^2 \varphi, \quad \frac{G \mu^2}{E \lambda^2 + G \mu^2} =: \sin^2 \varphi, \quad \varphi = \angle(x_u, p)$$

$$\Rightarrow$$

$$\nu_g = \frac{L \lambda^2 + N \mu^2}{E \lambda^2 + G \mu^2} = \frac{L}{E} \frac{E \lambda^2}{E \lambda^2 + G \mu^2} + \frac{N}{G} \frac{G \mu^2}{E \lambda^2 + G \mu^2} = \nu_1 \cos^2 \varphi + \nu_2 \sin^2 \varphi$$

- За елиптична точка $K = \nu_1 \nu_2 > 0 \Rightarrow \nu_2 > \nu_1 > 0 \wedge \nu_g = \nu_1 + (\nu_2 - \nu_1) \sin^2 \varphi$.
- За хиперболична точка $K = \nu_1 \nu_2 < 0 \Rightarrow \nu_2 < 0 < \nu_1 \wedge \nu_g = \nu_1 - (\nu_1 - \nu_2) \sin^2 \varphi$.
- За параболична точка $K = \nu_1 \nu_2 = 0 \Rightarrow \nu_1 = 0, \nu_2 > 0 \wedge \nu_g = \nu_2 \sin^2 \varphi$.

Задача 7.1. Докажете, че в хиперболична точка от повърхнина главните тангенти разположават ъгли между асимптотичните тангенти.

Задача 7.2. Да се докаже, че ако една повърхнина S се допира до постоянна равнина в точките на крива c от S , то точките на кривата c са или параболични или равнинни за повърхнината S .

Задача 7.3. Да се докаже, че сумата от нормалните кривини на всяка двойка ортогонални тангенти в дадена точка от повърхнината е константа.

Задача 7.4. Да се докаже, че ако средната кривина в една неравнинна точка от повърхнината е равна на нула, то в тази точка има две ортогонални асимптотични тангенти.

Задача 7.5. Оскулачната равнина на линия $c \subset S$, тангентата във всяка точка на която не принадлежи на асимптотично направление на повърхнината, сключва постоянно ъгъл с допирателната равнина към S в точките на c . Да се докаже, че c е равнинна линия.

7.1 Индикатриса на Dupin в точка x от повърхнината S спрямо главна параметризация

$$O := x, \quad e_1 := \frac{x_u}{\sqrt{E}}, \quad e_2 := \frac{x_v}{\sqrt{G}}; \quad \overrightarrow{OP} = X e_1 + Y e_2 : (\overrightarrow{OP})^2 = X^2 + Y^2 = \frac{1}{|\nu|}$$

$$X := \frac{\varepsilon}{\sqrt{|\nu|}} \cos \varphi, \quad Y := \frac{\varepsilon}{\sqrt{|\nu|}} \sin \varphi; \quad \varepsilon := \text{sign } \nu$$

$$\mathcal{J} := \{P(X, Y) \in O e_1 e_2 \mid \nu_1 X^2 + \nu_2 Y^2 = \varepsilon\}$$

- За елиптична точка $\nu_1 X^2 + \nu_2 Y^2 = 1$ – елипса с главни диаметри g_1 и g_2 .
- В омбилична точка индикатрисата е окръжност.
- За хиперболична точка $\nu_1 X^2 - |\nu_2| Y^2 = \pm 1$ – хиперболи с главни диаметри g_1 и g_2 и общи асимптоти.
- За параболична точка $\nu_2 Y^2 = 1$ – двойка прости, успоредни на главната тангента g_1 .

$$O := x; x_u, x_v \Rightarrow \overrightarrow{OP} = \overline{X} x_u + \overline{Y} x_v : \overline{X} = \frac{\varepsilon \cos \varphi}{\sqrt{E|\nu|}}, \overline{Y} = \frac{\varepsilon \sin \varphi}{\sqrt{G|\nu|}}$$

$$\Rightarrow$$

$$\mathcal{J} = \{P(\overline{X}, \overline{Y}) \in O x_u x_v \mid L \overline{X}^2 + N \overline{Y}^2 = \varepsilon\}$$

Оскулачният параболоид S_0 в точка x от повърхнината S

g_1, g_2 са главни тангенти на повърхнината S в неомбиличната точка x .

$$O e_1 e_2 e_3 : O := x, e_3 := l, e_1 \parallel g_1, e_2 \parallel g_2$$

$$S : x_1 = u, x_2 = v, x_3 = f(u, v) \Rightarrow x_3 = f(x_1, x_2), f(0, 0) = 0, f_{x_1}(0, 0) = f_{x_2}(0, 0) = 0$$

$$\Rightarrow$$

$$E = 1, F = 0, G = 1; \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(0, 0) = L = \nu_1, \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(0, 0) = M = 0, \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(0, 0) = N = \nu_2$$

$$S_0 : x_3 = \frac{\nu_1}{2} x_1^2 + \frac{\nu_2}{2} x_2^2$$

Нека x е неравнинна точка от повърхнината S , а S_0 е оскулачният параболоид на S в тази точка. Индикатрисата на Dupin в точката x и сечението на повърхнината S (оскулачния параболоид S_0) с равнина, успоредна на допирателната равнина β към S в точката $x \in S$ и лежаща достатъчно близко до β , са подобни криви линии (с точност до приближение от първи ред).

Задача 7.6. Дадена е повърхнината на Енепер

$$S : x_1 = u - \frac{u^3}{3} + uv^2, x_2 = v - \frac{v^3}{3} + vu^2, x_3 = u^2 - v^2, (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Да се докаже:

$$(a) E = G = (1 + u^2 + v^2)^2, F = 0;$$

$$(b) L = 2, N = -2, M = 0;$$

$$(c) \nu_1 = \frac{2}{(1 + u^2 + v^2)^2}, \nu_2 = \frac{-2}{(1 + u^2 + v^2)^2};$$

- (d) линиите на кривина на S са параметричните линии;
- (e) асимптотичните линии на S са линиите $u + v = \text{const}$, $u - v = \text{const}$.

Задача 7.7. Даден е Мъбиусовият лист

$$S : x_1 = (2 - v \sin \frac{u}{2}) \sin u, \quad x_2 = (2 - v \sin \frac{u}{2}) \cos u, \quad x_3 = v \cos \frac{u}{2}, \quad (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Докажете, че Гаусовата кривина на S е

$$\mathcal{K} = \frac{-1}{\left(\frac{1}{4}v^2 + (2 - v \sin \frac{u}{2})^2\right)^2}.$$

Задача 7.8. Нека $c : x = x(s)$, $x'^2(s) = 1$, $s \in \mathcal{I}$ е правилна пространствена крива без точки на изправяне. Повърхнината

$$S : X(s, v) = x(s) + r(n(s) \cos v + b(s) \sin v), \quad r = \text{const} \neq 0, \quad s \in \mathcal{I},$$

където $n(s)$ е векторът по главната нормала, а $b(s)$ е векторът по бинормалата на c , се нарича **туба** с радиус r около кривата c . Да се изразят чрез скаларните и векторните инварианти на c :

- (a) коефициентите на първата основна форма на S ;
- (b) единичният нормален вектор към S в произволна точка от S ;
- (c) коефициентите на втората основна форма на S ;
- (d) главните кривини в точка от S ;
- (e) линиите на кривина на S .

Задача 7.9. Да се докаже, че меридианите на тора

$S : x_1 = (a + r \cos u) \cos v$, $x_2 = (a + r \cos u) \sin v$, $x_3 = r \sin u$, $0 < u < 2\pi$, $0 < v < 2\pi$ са линии на кривина ($a = \text{const}$).

Задача 7.10. Нека $S : x = x(u, v)$ е двукратно гладка повърхнина. Под **паралелна повърхнина** на повърхнината S се разбира повърхнината

$$\bar{S} : y(u, v) = x(u, v) + a l(u, v), \quad a = \text{const}.$$

- Докажете, че $y_u \times y_v = (1 - 2\mathcal{H}a + \mathcal{K}a^2)(x_u \times x_v)$, където \mathcal{H} и \mathcal{K} са съответно средната и Гаусовата кривина на S ;
- Докажете, че в точки на гладкост Гаусовата и средната кривина на \bar{S} са съответно

$$\bar{\mathcal{K}} = \frac{\mathcal{K}}{1 - 2\mathcal{H}a + \mathcal{K}a^2}, \quad \bar{\mathcal{H}} = \frac{\mathcal{H} - \mathcal{K}a}{1 - 2\mathcal{H}a + \mathcal{K}a^2}.$$

8 Праволинейни повърхнини (Роеве прости)

$$\{\alpha(t) \in \mathcal{C}^2, w(t) \in \mathcal{C}^2 : \alpha(t) \in \mathbb{R}^3, w(t) \in \mathbb{R}^3, w(t) \neq \vec{0}, t \in \mathcal{I}\}$$

$$S : x(t, u) := \alpha(t) + u \cdot w(t), t \in \mathcal{I}, u \in \mathbb{R}, |u| = 1 (\Rightarrow w \cdot w' = 0)$$

$\mathcal{L}_t \subset S : t = \text{const}, u \in \mathbb{R}$ – праволинейни образуващи на повърхнината S

$\alpha = \alpha(t) : \mathcal{I} \rightarrow \mathbb{R}^3$ – управителна крива на повърхнината S

$\alpha(t) \subset S : x = x(t, 0), t \in \mathcal{I}$ (т.e. $u = \text{const} = 0, t \in \mathcal{I}$)

$\beta(t) := \alpha(t) - \frac{\alpha' w'}{w'^2} w(t), t \in \mathcal{I}$ – централна крива (стрикционна линия) на праволинейната повърхнина S ; $\beta' \perp w'$ ($\Rightarrow \beta' w' = 0$) $\forall t \in \mathcal{I}$.

$$\lambda(t) := \frac{\beta' w w'}{w'^2}, t \in \mathcal{I} \Rightarrow \lambda(t) = \frac{\alpha' w w'}{w'^2}, t \in \mathcal{I}$$

$\lambda(t)$ – разпределителен параметър за повърхнината S

Гаусовата кривина на праволинейната повърхнина S е

$$\mathcal{K} = \frac{-\lambda^2}{(\lambda^2 + u^2)^2} \leq 0$$

В точките на гладкост $\mathcal{K} = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0$, т.e. $\mathcal{K} = 0$ за точките от централната линия на праволинейната повърхнина S .

За точките от повърхнината S , за които $\lambda \neq 0$ е в сила:

$$\tan \angle(l(t, u), l(t, 0)) = \frac{u}{|\lambda|}$$

Задача 8.1. За хиперболичния параболоид

$$S : x_3 = k x_1 x_2, k \neq 0$$

да се намерят централната линия и разпределителният параметър.

Задача 8.2. Да се докаже, че семейството от нормалните вектори към хиперболичния параболоид S в точките на една праволинейна образуваща определя праволинейна повърхнина.

Задача 8.3. Нека S_1 е единичната окръжност $x_1^2 + x_2^2 = 1$ в равнината Oe_1e_2 и нека $S_1 : \alpha = \alpha(s), s \in \mathcal{I}$ е параметризирана спрямо дължината на дъгата си s . Нека $\forall s \in \mathcal{I} w(s) := \alpha'(s) + e_3$. Да се намери централната линия и разпределителният параметър на повърхнината

$$S : x(s, u) = \alpha(s) + u(\alpha'(s) + e_3)$$

8.1 Развиваеми праволинейни повърхнини

$$S : x(t, u) := \alpha(t) + u \cdot w(t), \quad t \in \mathcal{I}, \quad u \in \mathbb{R}, \quad |w| = 1$$

Праволинейната повърхнина S е развивааема, ако $\alpha' w w' \equiv 0$, т.e. разпределителният параметър е тъждествено равен на 0.

I) $w(t) \times w'(t) \equiv \vec{0} \Rightarrow w'(t) \equiv \vec{0} \Rightarrow w(t) = \text{const} \Rightarrow S$ е цилиндрична повърхнина.

II) $w(t) \times w'(t) \neq \vec{0}, \quad t \in \mathcal{I} \Rightarrow w'(t) \neq \vec{0}, \quad t \in \mathcal{I} \Rightarrow S$ не е цилиндрична повърхнина.

II a) $\beta'(t) \neq 0, \quad t \in \mathcal{I} \Rightarrow \beta'(t) \parallel w(t) \Rightarrow S$ е тангентната повърхнина на стрикционната линия $\beta(t)$, т.e.

$$S : x(t, u) = \beta(t) + u \cdot \beta'(t), \quad (t, u) \in \mathcal{I} \times \mathbb{R}.$$

II b) $\beta'(t) = \vec{0}, \quad t \in \mathcal{I} \Rightarrow$ стрикционната линия е точка и S е конична повърхнина с връх β .

Задача 8.4. Да се докаже, че роят от нормалите на правилната повърхнина S в точките на линията $c \subset S$ е развивааем точно когато c е линия на кривина за S .

Задача 8.5. Праволинейната повърхнина S е зададена чрез

$$\alpha(t) = (e^t \cos t - f(t) \sin t, e^t \sin t + f(t) \cos t, e^t), \quad w(t) = \left(\frac{-\cos t}{\sqrt{3}}, \frac{-\sin t}{\sqrt{3}}, \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \right), \quad f \in \mathcal{C}^1, \quad t \in \mathcal{I}.$$

Да се определи функцията $f(t)$ така, че S да е развивааема и да се намери централната линия.

Задача 8.6. Да се докаже, че ако $S : x = x(u, v), \quad (u, v) \in \mathcal{D}$ е трикратно гладка повърхнина, съставена само от параболични точки, то тя е развивааема.

Задача 8.7. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = u \cos v, \quad x_2 = u \sin v, \quad x_3 = v + f(u), \quad (u, v) \in \mathcal{D}, \quad f \in \mathcal{C}^2.$$

Да се определи $f(u)$ така, че S да е развивааема. Да се намерят праволинейните образуващи на S .

Задача 8.8. Дадена е повърхнината

$$S : x_1 = u \sin v, \quad x_2 = u \cos v, \quad x_3 = v, \quad (u, v) \in \mathcal{D}.$$

Да се докаже, че роят от нормалите към S в точките на линията $c : u = \sinh v$ е развивааем и да се намери централната му линия.

Задача 8.9. Нека S е гладка повърхнина и $\alpha = \alpha(s)$ е крива върху S , отнесена спрямо естествения си параметър s . Да допуснем, че α не се допира до асимптотично направление на повърхнината. Разглеждаме повърхнината

$$\bar{S} : x(s, u) = \alpha(s) + u \frac{l(s) \times l'(s)}{|l'(s)|},$$

където с $l(s)$ е означен единичният нормален вектор на S , разгледан в точките на кривата $\alpha(s)$. Да се докаже, че \bar{S} е развиваема повърхнина, която в околност на $u = 0$ е гладка и се допира до S в точките на линията $u = 0$.

Задача 8.10. Нека е дадена обикновената витлова линия

$$\alpha = \alpha(\cos u, \sin u, au), \quad a = \text{const}, \quad u \in \mathbb{R}.$$

През всяка точка на α прекарваме прива, успоредна на равнината Ox_1x_2 и пресичаща оста Ox_3 . Получената праволинейна повърхнина е хеликоид:

$$x(u, v) = x(v \cos u, v \sin u, au), \quad u \in (0, 2\pi), \quad v \in \mathbb{R}.$$

Да се докаже, че централната линия на хеликоида е оста Ox_3 , а разпределителният параметър е $\lambda = \text{const}$.

Задача 8.11. Под **правозгълен коноид** се разбира праволинейна повърхнина, чиито праволинейни образуващи \mathcal{L}_t пресичат под пръв ъгъл фиксирана прива g , която няма общи точки с управителната крива $\alpha = \alpha(t)$, $t \in \mathcal{I}$.

Задайте параметрични уравнения на коноида и намерете условията, при които той не е цилиндър.

Намерете централната линия и разпределителния параметър на правозгълния коноид.

Задача 8.12. Нека $S : x = x(u, v)$, $(u, v) \in \mathcal{D}$ е гладка повърхнина без параболични и омбилични точки, която е отнесена спрямо главна параметризация. Повърхнините

$$S_1 : y(u, v) = x(u, v) + \rho_1 l(u, v), \quad \rho_1 := \frac{1}{\nu_1}, \quad S_2 : z(u, v) = x(u, v) + \rho_2 l(u, v), \quad \rho_2 := \frac{1}{\nu_2}$$

се наричат **фокални повърхнини** на S .

- Нека във всяка точка на S $(\nu_1)_u \neq 0$ и $(\nu_2)_v \neq 0$. Повърхнините S_1 и S_2 са гладки.
- В точките на гладкост векторите y_u и y_v са спретнати в S_1 за всички $(u, v) \in \mathcal{D}$.

Една фокална повърхнина, например S_1 , може да се конструира по следния начин: Разгледайте линията на кривина $x(u, \text{const})$ върху S и постройте развиваемата повърхнина, определена от нормалите към S в точките на линията $x(u, \text{const})$. Централната линия на тази повърхнина лежи върху S_1 и когато линията $x(u, \text{const})$ пробягва S , централната линия пробягва S_1 .

9 Уравнения за производните. Условия за интегруемост на производните.

$$\begin{aligned} S : x &= x(u^1, u^2) \in \mathcal{C}^3, \quad (u^1, u^2) \in \mathcal{D} \\ g_{11} &:= x_1^2 = E, \quad g_{12} = g_{21} := x_1 x_2 = F, \quad g_{22} := x_2^2 = G \Rightarrow \\ g &:= \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{12} & g_{22} \end{pmatrix}, \quad \det g = g_{11} g_{22} - (g_{12})^2 = EG - F^2 > 0 \\ g^{-1} &:= \begin{pmatrix} g^{11} & g^{12} \\ g^{12} & g^{22} \end{pmatrix}, \quad g g^{-1} = g^{-1} g = I_2 \Rightarrow g_{is} g^{sj} = \delta_i^j = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \end{aligned}$$

$$I(\lambda^1, \lambda^2) = g_{ij} \lambda^i \lambda^j, \quad s = \int_{q_0}^q \sqrt{g_{ij} \ddot{u}^i \dot{u}^j} dq$$

$$h_{11} := l x_{uu} = L, \quad h_{12} = h_{21} := l x_{uv} = M, \quad h_{22} := l x_{vv} = N \Rightarrow$$

$$h := \begin{pmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{12} & h_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} \Rightarrow II(\lambda^1, \lambda^2) = h_{ij} \lambda^i \lambda^j$$

$$l_i = \Gamma_i^s x_s \Rightarrow \Gamma_i^j = -h_{is} g^{js} = -h_i^j$$

Символите на Кристофел Γ_{ij}^l :

$$x_{ij} = \Gamma_{ij}^s x_s + h_{ij} l \Rightarrow \Gamma_{ij}^l = \frac{1}{2} g^{ls} (\partial_i g_{js} + \partial_j g_{is} - \partial_s g_{ij})$$

$$\partial_i x_{jk} = \partial_j x_{ik} \Rightarrow$$

$$R_{ijk}^\sigma := \partial_i \Gamma_{jk}^\sigma - \partial_j \Gamma_{ik}^\sigma + \Gamma_{jk}^s \Gamma_{si}^\sigma - \Gamma_{ik}^s \Gamma_{sj}^\sigma = h_{jk} h_i^\sigma - h_{ik} h_j^\sigma$$

Формули на Петерсон - Майнарди - Кодаци

$$\partial_i h_{jk} - \partial_j h_{ik} + \Gamma_{jk}^s h_{si} - \Gamma_{ik}^s h_{sj} = 0$$

$$(ijk) \mapsto (122) \wedge (ijk) \mapsto (211) \Rightarrow$$

$$(*) \quad \begin{aligned} N_u - M_v + \Gamma_{22}^1 L + \Gamma_{22}^2 - \Gamma_{12}^1 M - \Gamma_{12}^2 N &= 0, \\ L_v - M_u - \Gamma_{12}^1 L + (\Gamma_{11}^1 - \Gamma_{12}^2) M + \Gamma_{11}^2 N &= 0 \end{aligned}$$

Теорема 9.1. *Теорема Eggregium на Гаус.* Гаусовата кривина на повърхнината се изразява само чрез коекциите на първата основна форма и техните производни.

$$R_{ijkl} := R_{ijk}^s g_{sl} = (\partial_i \Gamma_{jk}^\sigma - \partial_j \Gamma_{ik}^\sigma + \Gamma_{jk}^s \Gamma_{si}^\sigma - \Gamma_{ik}^s \Gamma_{sj}^\sigma) g_{sl} = h_{jk} h_{il} - h_{ik} h_{jl}$$

\Rightarrow

$$(**) \quad \mathcal{K} = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} = \frac{h_{11} h_{22} - (h_{12})^2}{g_{11} g_{22} - (g_{12})^2} = \frac{R_{1221}}{\det g}.$$

Теорема 9.2. *Теорема на Боне.* Дадени са шест функции $E, F, G; L, M, N$, дефинирани в околността $\mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2$, като $E, F, G \in \mathcal{C}^2; L, M, N \in \mathcal{C}^1$. За тези функции предполагаме, че удовлетворяват

- неравенствата $E > 0, EG - F^2 > 0$;
- уравненията на Петерсон - Майнарди - Кодаци $(*)$ и на Гаус $(**)$.

Тогава за всяка точка $(u, v) \in \mathcal{U}$ съществуват околност $\mathcal{V} \subset \mathcal{U}$ на (u, v) и дифеоморфизъм $x : \mathcal{V} \rightarrow x(\mathcal{V}) \subset \mathbb{R}^3$ такива, че гладката повърхнина $S = x(\mathcal{V}) \subset \mathbb{R}^3$, $S \in \mathcal{C}^3$ е определена с точност до еднаквост и за нея функциите $E, F, G; L, M, N$ са коефициентите на първата, съответно втората основна форма.

Задача 9.3. Да се изчислят символите на Кристофел спрямо декартова координатна система в отворено подмножество на равнината.

Задача 9.4. Да се изчислят символите на Кристофел за ротационната повърхнина

$$S : x(u, v) = x(f(v) \cos u, f(v) \sin u, g(v)), f(v) \neq 0$$

и в частност за

- a) катеноида: $f(v) = a \cosh v, g(v) = av, a = const;$
- b) сферата: $f(v) = r \cos v, g(v) = r \sin v, r = const.$

10 Диференцируема функция върху повърхнина. Диференцируемо изображение между гладки повърхнини

Теорема 10.1. Нека P е точка от гладката повърхнина S и

$$X : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S, \quad Y : \mathcal{V} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S$$

са две параметризации на S , така че $P \in X(\mathcal{U}) \cap Y(\mathcal{V}) = \mathcal{W}$.

Тогава смяната $h := X^{-1} \circ Y : Y^{-1}(\mathcal{W}) \rightarrow X^{-1}(\mathcal{W})$ на "координатните системи" е **дифеоморфизъм**, т.е. е диференцируема и има диференцируемо обратно изображение h^{-1} .

Дефиниция 10.2. Нека $f : \mathcal{V} \subset S \rightarrow \mathbb{R}$ е дефинирана върху отвореното подмножество \mathcal{V} на гладката повърхнина S . Функцията f се нарича **диференцируема** в точката $P \in \mathcal{V}$, ако за една параметризация $X : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, за която $P \in X(\mathcal{U}) \subset \mathcal{V}$, композицията $f \circ X : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ е диференцируема в $X^{-1}(P)$.

f е диференцируема върху \mathcal{V} , ако е диференцируема във всички точки на \mathcal{V} .

От теорема 10.1 следва независимостта на тази дефиниция от параметризацията на повърхнината.

Дефиниция 10.3. Едно непрекъснато изображение $\phi : \mathcal{V}_1 \subset S_1 \rightarrow S_2$ на едно отворено подмножество \mathcal{V}_1 на гладката повърхнина S_1 в гладката повърхнина S_2 е диференцируемо в точка $P \in \mathcal{V}_1$, ако за параметризациите

$$X_1 : \mathcal{U}_1 \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S_1, \quad X_2 : \mathcal{U}_2 \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S_2$$

с $P \in X_1(\mathcal{U}_1)$ и $\phi(X_1(\mathcal{U}_1)) \subset X_2(\mathcal{U}_2)$ изображението $\psi := X_2^{-1} \circ \phi \circ X_1 : \mathcal{U}_1 \rightarrow \mathcal{U}_2$ е диференцируемо в $Q = X_1^{-1}(P)$.

ϕ е **дифеоморфизъм** между S_1 и S_2 , ако притежава диференцируемо обратно изображение.

Задача 10.4. Да се докаже, че изображението

$$\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \phi(x_1, x_2, x_3) := (ax_1, bx_2, cx_3), a = \text{const} \neq 0, b = \text{const} \neq 0, c = \text{const} \neq 0$$

от сферата

$$S_1 := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1\}$$

в елипсоида

$$S_2 := \left\{ (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{x_2^2}{b^2} + \frac{x_3^2}{c^2} = 1 \right\}$$

е дифеоморфизъм.

Задача 10.5. Нека $S \subset \mathbb{R}^3$ е гладка повърхнина и $\pi : S \rightarrow \mathbb{R}^2$ е нова изображение, което съпоставя на всяка точка $P \in S$ нейната ортогонална проекция върху $\mathbb{R}^2 = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3, x_3 = 0\}$. Диференцируемо ли е изображението π ?

Задача 10.6. Да се докаже, че параболоидът $x_3 = x_1^2 + x_2^2$ е дифеоморфен на равнина.

Задача 10.7. Нека са дадени повърхнините $S_1 := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 | x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1\}$ и $S_2 := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 | x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 = 1\}$. Да означим с $N(0, 0, 1)$ и $S(0, 0, -1)$ съответно северния и южния полюс на сферата S_1 . Дефинираме изображението

$$f : S_1 \setminus \{N\} \cup \{S\} \rightarrow S_2$$

по следния начин:

През всяка точка $P \in S_1 \setminus \{N\} \cup \{S\}$ прекарваме равнината, перпендикулярна на оста Ox_3 . Пресечната точка на тази равнина с оста означаваме с Q . Нека q е лъчът с начало точката Q , който съдържа точката P . Нека $f(P) = q \cap S_2$.

Да се докаже, че изображението f е диференцируемо.

11 Диференциал на изображение между гладки повърхнини

Нека S_1 и S_2 са две гладки повърхнини и $\phi : \mathcal{V} \subset S_1 \rightarrow S_2$ е диференцируемо изображение на отворено подмножество \mathcal{V} от S_1 в S_2 . Ако $P \in \mathcal{V}$, то всеки допирателен вектор $w \in T_P S_1$ към повърхнината S_1 е допирателен и към диференцируема крива $c = c(q) \subset \mathcal{V}$, $q \in \mathcal{I}$, $c(0) = P$ от повърхнината S_1 . За кривата $\bar{c} = \phi \circ c$ е в сила $\bar{c}(0) = \phi(P)$ и векторът $\bar{c}'(0)$ е допирателен вектор към S_2 , т.е. е от допирателната равнина $T_{\phi(P)} S_2$.

Теорема 11.1. Ако $w = c'(0)$, то векторът $\bar{c}'(0)$ не зависи от избора на кривата $c(q)$.

Изображението $d\phi_P : T_P S_1 \rightarrow T_{\phi(P)} S_2$, $d\phi_P(w) = \bar{c}'(0)$ е линейно.

Линейното изображение $d\phi_P$ се нарича **диференциал** на изображението ϕ в точката $P \in S_1$.

Диференциал на (диференцируема) функция $f : \mathcal{U} \subset S \rightarrow \mathbb{R}$ в точка $P \in \mathcal{U}$ е линейното изображение $df_P : T_P S \rightarrow \mathbb{R}$.

Задача 11.2. Нека функцията $f : S \rightarrow \mathbb{R}$ е дефинирана чрез равенството $f(P) = |P - P_0|^2$, където $P \in S$, а P_0 е фиксирана точка от \mathbb{R}^3 . Да се докаже, че $d f_P(w) = 2w(P - P_0)$ за произволен вектор $w \in T_P S$.

Задача 11.3. Нека $v \in \mathbb{R}^3$ е единичен вектор, а $h : S \rightarrow \mathbb{R}$, $h(P) = Pv$, $P \in S$ е диференцируема функция върху повърхнината S . Нека $w \in T_P S$ е произволен вектор, допирателен към S . Да се докаже, че $d h_P(w) = wv$.

Задача 11.4. Под **критична точка** на една диференцируема функция $f : S \rightarrow \mathbb{R}$, дефинирана върху гладка повърхнина S , се разбира точка $P \in S$, за която $d f_P = 0$.

Да се намерят критичните точки на функциите от задачи 11.2 и 11.3.

Задача 11.5. Нека $\phi : S_1 \rightarrow S_2$ и $\psi : S_2 \rightarrow S_3$ са диференцируеми изображения и нека $P \in S_1$. Да се докаже, че

$$d(\psi \circ \phi)_P = d\psi_{\phi(P)} \circ d\phi_P.$$

12 Ориентируемост на повърхнина

Нека $\mathcal{U} \ni P$, $P \in S$: $x = x(u, v)$, $(u, v) \in \mathcal{D}$ и $\bar{\mathcal{U}} \ni \bar{P}$, $\bar{P} \in S$: $\bar{x} = \bar{x}(\bar{u}, \bar{v})$, $(\bar{u}, \bar{v}) \in \bar{\mathcal{D}}$. Нека освен това $\mathcal{U} \cap \bar{\mathcal{U}} \neq \emptyset \wedge P \in \bar{\mathcal{U}} \Rightarrow u = u(\bar{u}, \bar{v})$, $v = v(\bar{u}, \bar{v})$.

Базите $\{x_u, x_v\}$ и $\{\bar{x}_{\bar{u}}, \bar{x}_{\bar{v}}\}$ определят точно тогава една и съща ориентация на допирателната равнина на гладката повърхнина S в точка P от повърхнината, когато Якобианът $\frac{D(u, v)}{D(\bar{u}, \bar{v})} > 0$.

Всяка повърхнина, която е графика на диференцируема функция, е ориентируема.

Гладка повърхнина, която може да се покрие с една координатна околност, е ориентируема.

Гладка повърхнина, която може да се покрие с две координатни околности, чието сечение е едносвързано множество, е ориентируема.

Теорема 12.1. Една гладка повърхнина е ориентируема точно тогава, когато притеежава диференцируем едничен нормален вектор във всяка своя точка.

Задача 12.2. Като се използват параметризациите

$$M_1 : \begin{cases} x_1(u, v) = \left(2 - v \sin \frac{u}{2}\right) \sin u, \\ x_2(u, v) = \left(2 - v \sin \frac{u}{2}\right) \cos u, \\ x_3(u, v) = v \cos \frac{u}{2}, \quad u \in (0, 2\pi), \quad v \in (-1, 1); \end{cases}$$

$$M_2 : \begin{cases} \bar{x}_1(\bar{u}, \bar{v}) = \left(2 - \bar{v} \sin \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\bar{u}}{2}\right)\right) \cos \bar{u}, \\ \bar{x}_2(\bar{u}, \bar{v}) = -\left(2 - \bar{v} \sin \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\bar{u}}{2}\right)\right) \sin \bar{u}, \\ \bar{x}_3(\bar{u}, \bar{v}) = \bar{v} \cos \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\bar{u}}{2}\right), \quad \bar{u} \in (0, 2\pi), \quad \bar{v} \in (-1, 1) \end{cases}$$

да се докаже, че Мъбиусовият лист е неориентируема повърхнина.

13 Паралелно пренасяне по линия върху повърхнина

Под **векторно поле** върху отворено множество $\mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2$ се разбира изображение, което съпоставя на всяка точка $q \in \mathcal{U}$ вектор $w(q) \in \mathbb{R}^2$. Векторното поле $w(q)$ е диференцируемо, ако $q = (u^1, u^2)$, $w(q) = (\lambda(u^1, u^2), \mu(u^1, u^2))$ и $\lambda(u^1, u^2)$, $\mu(u^1, u^2)$ са диференцируеми функции в \mathcal{U} .

Теорема 13.1. *Нека w е векторно поле върху отворено множество $\mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2$. При фиксирана точка $q \in \mathcal{U}$ съществува траектория $\alpha : \mathcal{I} \rightarrow \mathcal{U}$ на w (т.e. $\alpha'(t) = w(\alpha(t))$, $t \in \mathcal{I}$) с $\alpha(0) = q$. Тази траектория е единствено определена в следния смисъл:*

Всяка друга траектория $\beta : \mathcal{J} \rightarrow \mathcal{U}$ с $\beta(0) = q$ съвпада с α в сечението $\mathcal{I} \cap \mathcal{J}$.

Правилната крива $c(t) \in \mathcal{U}$, $t \in \mathcal{I}$ се нарича **интегрална линия** на векторното поле $w(q)$, $q \in \mathcal{U}$, дефинирано върху $\mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2$, ако $w(q)$ е допирателен към $c(t)$ за всяка точка $q \in c(t) \subset \mathcal{U}$.

Под **векторно поле** w върху отворено множество $\mathcal{U} \subset S$ на гладката повърхнина S се разбира изображение, което съпоставя на всяка точка $P \in \mathcal{U}$ вектор $w(P) \in T_P S$.

Векторното поле w е диференцируемо за $P \in \mathcal{U}$, ако за параметризация $\mathcal{U} : x = x(u^1, u^2)$ около точката P функциите $\lambda(u^1, u^2)$, $\mu(u^1, u^2)$, зададени чрез $w(P) = \lambda(u^1, u^2)x_1 + \mu(u^1, u^2)x_2$, са диференцируеми функции в $P \in \mathcal{U}$.

13.1 Производна на функция по направление

$$S : x = x(u^1, u^2), (u^1, u^2) \in \mathcal{D} \wedge c \subset S : u^1 = u^1(q), u^2 = u^2(q), q \in \mathcal{I}$$

$$f(u^1, u^2) : S \rightarrow \mathbb{R}, f \in \mathcal{C}^1, (u^1, u^2) \in \mathcal{D} \Rightarrow f|_c = f(q) = f(u^1(q), u^2(q)), q \in \mathcal{I}$$

$$c(q) := x(q), \dot{c}(q) := \frac{\partial u^i}{\partial q} x_i \Rightarrow \frac{df}{dq} = \frac{\partial f}{\partial u^i} \frac{\partial u^i}{\partial q}, q \in \mathcal{I} \Rightarrow \nabla_{\dot{c}} f := \frac{\partial f}{\partial u^i} \frac{\partial u^i}{\partial q}$$

$$X = \lambda^i x_i \in T_x S \Rightarrow \nabla_X f := \frac{\partial f}{\partial u^i} \lambda^i = X(f)$$

13.2 Производна на векторно поле по гладка линия

$$S : x = x(u^1, u^2), Y := \mu^i x_i \in TS, \mu^i = \mu^i(u^1, u^2), (u^1, u^2) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2$$

$$c \subset S : u^1 = u^1(t), u^2 = u^2(t), t \in \mathcal{I} \subset \mathcal{D} \Rightarrow Y|_c = Y(u^1(t), u^2(t)) = \mu^s(t) x_s, t \in \mathcal{I}$$

$$\frac{dY}{dt} = \frac{d\mu^s}{dt} x_s + x_{si} \frac{du^i}{dt} \mu^s = \left(\frac{d\mu^s}{dt} + \Gamma_{ij}^s \frac{du^i}{dt} \mu^j \right) x_s + h_{ij} \frac{du^i}{dt} \mu^j l$$

$$\nabla_{\dot{c}} Y := \frac{dY}{dt} := \left(\frac{d\mu^s}{dt} + \Gamma_{ij}^s \frac{du^i}{dt} \mu^j \right) x_s = \left(\frac{d\mu^s}{du^i} + \Gamma_{ij}^s \mu^j \right) \frac{du^i}{dt} x_s \in T_c S$$

$\nabla_{\dot{c}} Y$ е **ковариантната производна** на векторното поле Y по линията c .

\Rightarrow

$$\frac{dY}{dt} = \nabla_{\dot{c}} Y + h_{ij} \frac{du^i}{dt} \mu^j l = \frac{dY}{dt} + h_{ij} \frac{du^i}{dt} \mu^j l$$

$$Y := \mu^s x_s \in TS, X := \lambda^k x_k \in T_x S \Rightarrow$$

$$\nabla_X Y := \left(\frac{d\mu^s}{du^i} \lambda^i + \Gamma_{ij}^s \lambda^i \mu^j \right) x_s \in T_x S$$

$\nabla_X Y$ е **ковариантната производна** на векторното поле Y по вектора X .

Смяна на променливите

$$u^1 := u^1(\bar{u}^1, \bar{u}^2), u^2 := u^2(\bar{u}^1, \bar{u}^2), (\bar{u}^1, \bar{u}^2) \in \bar{\mathcal{D}} \Rightarrow S : \bar{x} = x(u^1(\bar{u}^1, \bar{u}^2), u^2(\bar{u}^1, \bar{u}^2))$$

$$\bar{\Gamma}_{\alpha\beta}^\gamma = \left(\frac{\partial^2 u^k}{\partial \bar{u}^\alpha \partial \bar{u}^\beta} + \Gamma_{ij}^k \frac{\partial u^i}{\partial \bar{u}^\alpha} \frac{\partial u^j}{\partial \bar{u}^\beta} \right) \frac{\partial \bar{u}^\gamma}{\partial u^k}$$

Свойства на ковариантното диференциране:

- (1) $\nabla_{\lambda X} f = \lambda \nabla_X f;$
- (2) $\nabla_{X+Y} f = \nabla_X f + \nabla_Y f;$
- (3) $\nabla_X(fg) = (\nabla_X f)g + f(\nabla_X g);$
- (4) $\nabla_{\lambda X} Y = \lambda \nabla_X Y;$
- (5) $\nabla_{X+Y} Z = \nabla_X Z + \nabla_Y Z;$
- (6) $\nabla_X(fY) = (\nabla_X f)Y + f(\nabla_X Y);$
- (7) $\nabla_X(YZ) = (\nabla_X Y)Z + Y(\nabla_X Z).$

13.3 Паралелно пренасяне по гладка линия върху повърхнина

$$S : x = x(u^1, u^2), Y := \mu^i x_i \in T_x S, \mu^i = \mu^i(u^1, u^2), (u^1, u^2) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2$$

$$c \subset S : u^1 = u^1(t), u^2 = u^2(t), t \in \mathcal{I} \subset \mathbb{R}$$

Векторното поле Y се нарича **паралелно** по линията $c(t)$, ако

$$\nabla_{\dot{c}} Y = \vec{0} \quad \left(\frac{d\mu^s}{dt} + \Gamma_{ij}^s \frac{du^i}{dt} \mu^j = 0, s = 1, 2 \right),$$

т.e. $\frac{dY}{dt}$ е перпендикулярен на тангенциалната равнина към повърхнината в точките на линията $c(t)$.

Теорема 13.2. Нека векторните полета X и Y са паралелни по линията

$$c : \mathcal{I} \rightarrow S \quad (c = c(t) \subset S, t \in \mathcal{I}).$$

Тогава е в сила:

$$X(t)Y(t) = const, \quad |X(t)| = const, \quad |Y(t)| = const, \quad \angle(X(t), Y(t)) = const.$$

Нека $c : \mathcal{I} \rightarrow S$ е крива и нека $X_0 \in T_{c(t_0)}S$, $t_0 \in \mathcal{I}$. Нека X е векторното поле, паралелно по линията c , с начално условие $X(t_0) = X_0$. Векторът $X(t_1)$, $t_1 \in \mathcal{I}$, е **паралелно пренесеният** на вектора X_0 по линията c в точката t_1 .

Нека $P, Q \in S$ и $c : \mathcal{I} \rightarrow S$ е линия върху повърхнината, за която $c(t_0) = P$, $t_0 \in \mathcal{I}$, и $c(t_1) = Q$, $t_1 \in \mathcal{I}$. Нека $\phi : T_P S \rightarrow T_Q S$ е изображението, което на всеки вектор $X(t_0) \in T_P S$ съпоставя неговия паралелно пренесен $X(t_1) \in T_Q S$ по линията c в точката Q . От Теорема 13.2 следва, че изображението ϕ е изоморфизъм между евклидовите векторни пространства $T_P S$ и $T_Q S$.

Този изоморфизъм се нарича **паралелно пренасяне** на $T_P S$ в $T_Q S$ по линията c .

13.4 Геодезични линии на повърхнина

Дефиниция 13.3. Нека w е диференцируемо единично векторно поле по гладката крива $c : \mathcal{I} \rightarrow S$ върху ориентириума повърхнина S . Понеже $w(t)$, $t \in \mathcal{I}$ е единичен вектор, то $\left(\frac{dw(t)}{dt}\right)(t)$ е перпендикулярен на $w(t)$ и е в сила

$$\frac{\mathcal{D} w}{dt} = \nabla_{c'} w = \lambda (l \times w(t)).$$

Реалното число $\lambda = \lambda(t)$ се нарича **алгебрична мярка** на ковариантната производна на w в t .

В случая, когато $w(t) = c'(t)$, $\lambda(t)$ е **геодезичната кривина** $\gamma(t)$ на линията $c \subset S$ в точката $c(t) \in S$.

Знакът на $\lambda(t) = l w \frac{d w}{d t} = l w \nabla_{c'} w$ (на геодезичната кривина $\gamma(t)$) зависи от ориентацията на S .

$$c : u^1 = u^1(s), u^2 = u^2(s), (u^1)^2 + (u^2)^2 = 1, s \in \mathcal{I}; c \in \mathcal{C}^2; c \subset S$$

Линията c се нарича **геодезична** за повърхнината, ако $\nabla_{c'} c' = 0$, т.е. допирателното векторно поле $c' = t$ е паралелно по c .

$$\nabla_{c'} c' = 0 \Leftrightarrow \frac{d^2 u^k}{ds^2} + \Gamma_{ij}^k \frac{du^i}{ds} \frac{du^j}{ds} = 0, k = 1, 2 \Leftrightarrow \gamma(s) = 0, s \in \mathcal{I}$$

Теорема 13.4. Нека x е точка от повърхнината S , а X е единичен допирателен вектор в точката x . Съществува единствена геодезична линия върху S , която минава през x и се допира до вектора X .

Теорема 13.5. Една двукратно гладка линия с върху повърхнината S е геодезична точно когато във всяка нейна точка x е изпълнено някое от условията:

- (a) $x' \times x'' = \vec{0}$, т.е. x е точка на изправяне на c (т.е. c е права линия);
- (b) $x' \times x'' \neq \vec{0}$ и оскулачната равнина на c в x е перпендикулярна на тангенциалната равнина на S в x .

$$c = c(s) \subset S, \quad c'(s) = t^2 = 1 \Rightarrow t' = \gamma \mathbf{p} + \nu l \Rightarrow$$

$$\kappa^2|_c = \gamma^2|_c + \nu^2|_c, \quad \nu|_c = \kappa|_c \cos \theta, \quad \gamma|_c = \kappa|_c \sin \theta, \quad \theta := \angle(n|_c, l)$$

За координатните линии $u^2 = const, u^1 = const$ имаме съответно:

$$\gamma_1 = \frac{-E_v}{2E\sqrt{G}}, \quad \gamma_2 = \frac{G_v}{2G\sqrt{E}}.$$

Задача 13.6. Да се намерят геодезичните линии в равнината

$$S : x^1 = u^1, \quad x^2 = u^2, \quad x^3 = 0.$$

Задача 13.7. Да се намерят геодезичните линии върху ротационната повърхнина

$$S : x(u, v) = x(f(v) \cos u, f(v) \sin u, g(v)), \quad f(v) \neq 0.$$

Задача 13.8. Нека $c(t) \subset S, t \in \mathcal{I}$. Да се докаже, че:

- (a) ако кривата c е линия на кривина и геодезична, то тя е равнинна;
- (b) ако една крива c е геодезична, равнинна, но не е права линия, то тя е линия на кривина;
- (c) една линия c е геодезична и асимптотична точно тогава, когато е част от права линия върху повърхнината.

Задача 13.9. Нека е даден ротационният тор, получен при завъртането на окръжността $(x^1 - a)^2 + (x^3)^2 = r^2, x^2 = 0, a > r > 0$, около оста Ox^3 . Да се провери кой от паралелите, минаващи през точките $(a+r, 0), (a-r, 0)$ и (a, r) , е

- (a) геодезична линия за тора,
- (b) асимптотична линия за тора,
- (c) линия на кривина за тора.

Задача 13.10. Да се намери геодезичната кривина на линията

$$c : x = x(u), \quad x'^2 = 1, \quad u \in \mathcal{I}$$

върху праволинейната повърхнина, образувана от

- (a) бинормалите на c ,
- (b) главните нормали на c .

Задача 13.11. Да се намерят геодезичните линии на повърхнината

$$(x_1)^2 + (x_2)^2 = (x_3)^2.$$

Задача 13.12. Да се докаже, че уравненията на геодезичните линии на повърхнината S с първа основна форма

$$I(u', v') = u'^2 + G(u, v) v'^2$$

могат да се запишат във вида $\phi_v = -\frac{\partial \sqrt{G}}{\partial u}$, където ϕ е тъголбт, под който геодезичните линии пресичат линиите $v = \text{const}$ върху повърхнината S .

Задача 13.13. Да се намерят ОДУ на геодезичните линии и Гаусовата кривина на повърхнината с метрика

$$I(u', v') = u'^2 + e^{2u} v'^2.$$

13.5 Паралелни геодезични координати върху гладка повърхнина

$$S : x = x(\bar{u}^1, \bar{u}^2), (\bar{u}^1, \bar{u}^2) \in \bar{\mathcal{D}}, \quad c : \bar{u}^1 = \bar{u}^1(q), \bar{u}^2 = \bar{u}^2(q), |q| < a, a = \text{const}$$

$$c \subset S \Rightarrow c : x = x(\bar{u}^1(q), \bar{u}^2(q)), |q| < a, (\bar{u}^1(0), \bar{u}^2(0)) \in \bar{\mathcal{D}}_0 \subset \bar{\mathcal{D}}$$

$$p(q) \perp x'(q), |p(q)| = 1, |q| < a \Rightarrow \exists 1 \text{ geodesic } \gamma_q : \gamma_q \ni x(q) \wedge \gamma_q' = p(q) \Rightarrow$$

$$\gamma_q \subset S \wedge \gamma_q : \bar{u}^1 = \bar{u}^1(s, q), \bar{u}^2 = \bar{u}^2(s, q), s \in \mathcal{I}_q, \frac{d^2 \bar{u}^k}{ds^2} + \Gamma_{ij}^k \frac{d\bar{u}^i}{ds} \frac{d\bar{u}^j}{ds} = 0$$

$$\begin{aligned} \frac{D(\bar{u}^1, \bar{u}^2)}{D(s, q)}(0, s) &= \begin{vmatrix} \partial \bar{u}^1 / \partial s & \partial \bar{u}^1 / \partial q \\ \partial \bar{u}^2 / \partial s & \partial \bar{u}^2 / \partial q \end{vmatrix}(0, s) = |p \times x'| = |x'| > 0 \\ &\Rightarrow \end{aligned}$$

$$S : \exists u^1 = s, u^2 = q, (u^1, u^2) \in \mathcal{D}_0 \mid u^2 = \text{const} \rightarrow \text{geodesics}$$

\Leftrightarrow

$$I((u^1)', (u^2)') = (u^1)'^2 + G(u^1, u^2)(u^2)'^2$$

Линията $c : u^1 = 0$ се нарича **базисна** за повърхнината, отнесена спрямо **паралелни геодезични координати**.

Ако базисната линия c е също геодезична и е отнесена спрямо естествения си параметър, то (u^1, u^2) са **координати на Ферми** за повърхнината.

Теорема 13.14. Всяка двойка линии $u^1 = c^1 = \text{const}$, $u^1 = c^2 = \text{const}$ от ортогоналните траектории на семейството геодезични линии $u^2 = \text{const}$ отсича дъги с равни дължини от геодезичните линии.

Теорема 13.15. Спрямо паралелни геодезични координати Гаусовата кривина на повърхнината е

$$\mathcal{K} = -\frac{\partial_{11}^2 \sqrt{g_{22}}}{\sqrt{g_{22}}}.$$

Задача 13.16. Повърхнина S : $x = x(u, v)$, $(u, v) \in \mathcal{D}$, за която съществува локална координатна система (U, V) , при която коефициентите на първата основна форма имат вида

$$E = G = U + V, F = 0, U = U(u), V = V(v), (u, v) \in \mathcal{D},$$

се нарича **повърхнина на Лиувил.**

Да се докаже, че

(a) геодезичните линии на повърхнината на Лиувил могат да се получат във вида

$$\int \frac{du}{\sqrt{U - c}} \pm \int \frac{dv}{\sqrt{V + c}} = c_0, \quad c, c_0 = \text{const};$$

(b) ако θ , $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$, е ъгълът, който геодезична линия сключва с линия $V = \text{const}$, то

$$U \sin^2 \theta - V \cos^2 \theta = \text{const}.$$

13.5.1 Минимално свойство на геодезичните линии

Теорема 13.17. Нека повърхнината S е отнесена спрямо паралелни геодезични координати и геодезичната дъга γ свързва точките A и B . Ако c е произволна гладка дъга, свързваща A и B , то дължината на γ не надминава дължината на c .

14 Повърхности с постоянна Гаусова кривина

I. Единствените повърхности с постоянна Гаусова кривина $\mathcal{K} = 0$ са праволинейните развиващи повърхности.

$$\mathcal{K} \neq 0 \Rightarrow$$

Повърхнината S е отнесена спрямо паралелни геодезични координати и базисната крива е също геодезична, отнесена спрямо естествения си параметър. Тогава

$$\mathcal{K} = -\frac{1}{\sqrt{G}} \frac{\partial^2 \sqrt{G}}{\partial u^2} = \text{const} \neq 0.$$

$$\mathcal{K} > 0 \Rightarrow \sqrt{G} = \cos(\sqrt{\mathcal{K}}u); \quad I(u', v') = u'^2 + \cos^2(\sqrt{\mathcal{K}}u)v'^2$$

$$\mathcal{K} < 0 \Rightarrow \sqrt{G} = \cosh(\sqrt{-\mathcal{K}}u); \quad I(u', v') = u'^2 + \cosh^2(\sqrt{-\mathcal{K}}u)v'^2$$

Задача 14.1. Да се намерят ротационните повърхности с постоянна Гаусова кривина.

15 Изометрия на повърхнина върху повърхнина

$$\phi: S \rightarrow \bar{S}, \quad \phi: P \in S \rightarrow \phi(P) \in \bar{S}; \quad d\phi_P: T_P S \rightarrow T_{\phi(P)} \bar{S},$$

$$d\phi_P: w = \lambda(P)x_u + \mu(P)x_v \in T_P S \rightarrow \bar{w} = \bar{\lambda}(\phi(P))\bar{x}_{\bar{u}} + \bar{\mu}(\phi(P))\bar{x}_{\bar{v}} \in T_{\phi(P)} \bar{S}$$

$$E \lambda^2 + 2F \lambda \mu + G \mu^2 = \bar{E} \bar{\lambda}^2 + 2\bar{F} \bar{\lambda} \bar{\mu} + \bar{G} \bar{\mu}^2, \quad \gamma = \bar{\gamma}, \quad \mathcal{K} = \bar{\mathcal{K}}$$

Задача 15.1. Да се докаже, че ако върху една повърхнина има мрежа геодезични линии, сключващи постоен Ѳгъл помежду си, то тя е изометрична на равнина.

Задача 15.2. Да се намери ротационна повърхнина \bar{S} , изометрична на ротационната повърхнина

$$S : x_1 = u \cos v, x_2 = u \sin v, x_3 = f(u),$$

така че паралелите и меридианите на S и \bar{S} да са съответни при изометрията.

Задача 15.3. Нека $c : x = x(q)$ и $\bar{c} : \bar{x} = \bar{x}(q)$ са криви без точки на изправяне, като $\kappa(q) = \bar{\kappa}(q)$ и $s(q) = \bar{s}(q)$ за всяко $q \in \mathcal{I}$. Нека S е праволинейната повърхнина от тангентите на c , а \bar{S} тази от тангентите на \bar{c} . Да се докаже, че S и \bar{S} са изометрични.

Задача 15.4. Да се докаже, че конусът

$$x_3 = k \sqrt{x_1^2 + x_2^2}, \quad (x_1, x_2) \neq (0, 0)$$

е локално изометричен на равнина.

Задача 15.5. Нека изображението $\phi : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ е дефинирано чрез

$$\phi(u, v) = (u \sin \alpha \cos v, u \sin \alpha \sin v, u \cos \alpha), \quad (u, v) \in U = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 \mid u > 0\}, \quad \alpha = \text{const.}$$

(a) Да се докаже, че ϕ е локален дифеоморфизъм на U върху конус S с връх в началото на координатната система и Ѳгъл при връха 2α .

(b) Изображението ϕ локална изометрия ли е?

Задача 15.6. Да се докаже, че катеноидът

$$S : x_1 = u \cos v, x_2 = u \sin v, x_3 = a \ln(u + \varepsilon \sqrt{u^2 - a^2}), \quad \varepsilon = \pm 1, \quad u + \varepsilon \sqrt{u^2 - a^2} > 0$$

и правият хеликоид

$$\bar{S} : \bar{x}_1 = \bar{u} \cos \bar{v}, \quad \bar{x}_2 = \bar{u} \sin \bar{v}, \quad \bar{x}_3 = a \bar{v}, \quad a = \text{const}$$

са изометрични.

16 Конформно изображение на повърхнина върху повърхнина

$$\phi : S \rightarrow \bar{S}, \quad \phi : P \in S \rightarrow \phi(P) \in \bar{S}; \quad d\phi_P : T_P S \rightarrow T_{\phi(P)} \bar{S},$$

$$d\phi_P : w_1 = \lambda_1(P)x_u + \mu_1(P)x_v \in T_P S \rightarrow \bar{w}_1 = \bar{\lambda}_1(\phi(P))\bar{x}_{\bar{u}} + \bar{\mu}_1(\phi(P))\bar{x}_{\bar{v}} \in T_{\phi(P)} \bar{S}$$

$$w_2 = \lambda_2(P)x_u + \mu_2(P)x_v \in T_P S \rightarrow \bar{w}_2 = \bar{\lambda}_2(\phi(P))\bar{x}_{\bar{u}} + \bar{\mu}_2(\phi(P))\bar{x}_{\bar{v}} \in T_{\phi(P)} \bar{S}$$

$$\begin{aligned} \cos(w_1, w_2) &= \frac{E \lambda_1 \lambda_2 + F (\lambda_1 \mu_2 + \mu_1 \lambda_2) + G \mu_1 \mu_2}{\sqrt{I(\lambda_1, \mu_1)} \sqrt{I(\lambda_2, \mu_2)}} \\ &= \frac{\bar{E} \bar{\lambda}_1 \bar{\lambda}_2 + \bar{F} (\bar{\lambda}_1 \bar{\mu}_2 + \bar{\mu}_1 \bar{\lambda}_2) + \bar{G} \bar{\mu}_1 \bar{\mu}_2}{\sqrt{I(\bar{\lambda}_1, \bar{\mu}_1)} \sqrt{I(\bar{\lambda}_2, \bar{\mu}_2)}} = \cos(\bar{w}_1 \bar{w}_2) \end{aligned}$$

Задача 16.1. Да се докаже, че изображението

$$\phi : \bar{u} = \ln \tan\left(\frac{u}{2} + \frac{\pi}{4}\right), \bar{v} = v$$

индуцира конформно изображение на сферата

$$S : x_1 = a \cos u \cos v, x_2 = a \cos u \sin v, x_3 = a \sin u$$

върху равнината \bar{S} : $\bar{x}_1 = \bar{u}, \bar{x}_2 = \bar{v}, \bar{x}_3 = 0$ (картографска или Меркаторова проекция).

Задача 16.2.

Да се докаже, че изображението на хеликоида

$$S : x(u, v) = (u \cos v, u \sin v, bv), b = \text{const}$$

върху Гаусовата сфера посредством нормалите на S е конформно.

Задача 16.3. Да се докаже, че стереографската проекция изобразява конформно сферата върху евклидовата равнина.

Задача 16.4. Да се докаже, че съществува конформно изображение на ротационния параболоид

$$S : x_1^2 + x_2^2 = 2x_3$$

върху област от равнината Ox_1x_2 .

Задача 16.5. Нека S_1, S_2 и S_3 са гладки повърхнини. Да се докаже, че

- (a) ако $\phi : S_1 \rightarrow S_2$ е изометрия, то и обратното изображение $\phi^{-1} : S_2 \rightarrow S_1$ е изометрия;
- (b) ако $\phi : S_1 \rightarrow S_2$ и $\psi : S_2 \rightarrow S_3$ са изометрии, то и $\psi \circ \phi : S_1 \rightarrow S_3$ е изометрия.

Следователно, изометриите на една гладка повърхнина образуват по естествен начин група от преобразувания, наречена **групата на изометриите** на повърхнината.

Задача 16.6. Нека V и W са две крайномерни векторни пространства с дефинирано в тях скаларно произведение $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Нека $\phi : V \rightarrow W$ е линейно изображение. Да се докаже, че следните условия са еквивалентни:

- (a) Съществува константа $\lambda \neq 0$, така че

$$\langle \phi(v_1), \phi(v_2) \rangle = \lambda^2 \langle v_1, v_2 \rangle, \forall v_1, v_2 \in V.$$

- (b) Съществува константа $\lambda > 0$, така че

$$|\phi(v)| = \lambda |v|, \forall v \in V.$$

- (c) Съществува ортонормирана база $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ на V , така че $\{\phi(v_1), \phi(v_2), \dots, \phi(v_n)\}$ е ортогонално семейство вектори в W и векторите $\phi(v_j)$, $j = 1, \dots, n$, имат една и съща (различна от 0) дължина.

Ако е изпълнено някое от тези условия, то ϕ се нарича **линейно конформно изображение (подобност)**.

17 Гладки многообразия, гладки функции и изображения. Допирателни вектори и допирателно пространство в точка на гладко многообразие. Диференциал на гладко изображение

Задача 17.1. Нека S^2 е единичната сфера. Да се докаже, че S^2 е двумерно диференцируемо многообразие с атлас \mathcal{U} , чиито локални карти са (U_i, ϕ_i) , $i = 1, \dots, 6$, дефинирани по следния начин:

$$U_1 = \{P \in S^2 \mid z > 0\}, \quad U_2 = \{P \in S^2 \mid z < 0\}, \quad U_3 = \{P \in S^2 \mid y > 0\},$$

$$U_4 = \{P \in S^2 \mid y < 0\}, \quad U_5 = \{P \in S^2 \mid x > 0\}, \quad U_6 = \{P \in S^2 \mid x < 0\},$$

а ϕ_i са съответно ортогоналните проекции на U_i върху координатната равнина, която няма общи точки с U_i .

Задача 17.2. Като се използва **стереографската проекция** да се докаже, че сферата $S^2(O, R)$ е 2-мерно диференцируемо многообразие в \mathbb{R}^3 .

Задача 17.3. Да се докаже, че многообразията

$$M = \{(\mathbb{R}, \phi : x \rightarrow x)\}, \quad N = \{(\mathbb{R}, \psi : x \rightarrow x^3)\}$$

са дифеоморфни, но не свпадат.

Класическото понятие за свободен вектор като "линеен елемент в направление"

$$X = a e_1 + b e_2 + c e_3 \in \mathbb{R}^3, \quad a, b, c = \text{const}$$

се пренася за "оператор върху функция"

$$X = a \frac{\partial}{\partial x^1} + b \frac{\partial}{\partial x^2} + c \frac{\partial}{\partial x^3} \in (\mathbb{R}^3, \phi),$$

като: ако f е реално-значна C^∞ -функция върху \mathbb{R}^3 , то Xf е производната на f по направление X , т.e.

$$\nabla_X f = Xf = a \frac{\partial f}{\partial x^1} + b \frac{\partial f}{\partial x^2} + c \frac{\partial f}{\partial x^3}$$

$$f \in \mathcal{F}M, \quad f : M^m \rightarrow N^n, \quad P \in M, \quad f(P) \in N, \quad X \in T_P M, \quad g \in \mathcal{F}N \Rightarrow$$

$$f_{*P} : T_P M \rightarrow T_{f(P)} N, \quad f_{*P} X \in T_{f(P)} N \wedge (f_{*P} X)(g) := X(g \circ f)$$

$$M \supset (\mathcal{U}, \phi) : \mathcal{U} \ni P, \{x^i\} \in \phi(\mathcal{U}) \wedge N \supset (\mathcal{V}, \psi) : \mathcal{V} \ni f(P), \{y^j\} \in \psi(\mathcal{V})$$

$$X = \left(\alpha^i \frac{\partial}{\partial x^i} \right)_P, \quad \alpha^i = X(x^i), \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad Y = f_{*P} X = \left(\beta^j \frac{\partial}{\partial y^j} \right)_{f(P)},$$

$$\beta^j = (f_{*P} X)(y^j) = X(y^j \circ f) = \left(\alpha^i \frac{\partial(y^j \circ f \circ \phi^{-1})}{\partial x^i} \right)_{\phi(P)}, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

Задача 17.4. Нека $M = \{(\mathbb{R}^2, id_{\mathbb{R}^2})\}$ е диференцируемо многообразие и изображението $f : M \rightarrow M$ е дефинирано чрез равенството $f(x^1, x^2) = ((x^1)^2 - 2(x^2), 4(x^1)^3(x^2)^2)$. Да се намери матрицата на изображението f_* в точката $P(1, 2)$.

Задача 17.5. Дадени са диференцируемите многообразия $M = \{(\mathbb{R}^2, id_{\mathbb{R}^2})\}$ и $N = \{(\mathbb{R}^4, id_{\mathbb{R}^4})\}$, изображението $f : M \rightarrow N$, като

$$f(x^1, x^2) = (x^1 + \cos x^2 = y^1, (x^2)^2 = y^2, x^1 x^2 = y^3, 3(x^1)^4(x^2) = y^4)$$

и векторното поле $X = x^1 \frac{\partial}{\partial x^2} \in \mathcal{X}M$. Да се определи рангът на изображението f във всяка точка на M и да се намери $f_{*(1,-1)}X_{(1,-1)}$.

18 Гладки векторни полета. Комутатор

$$[., .] : \mathcal{X}M \times \mathcal{X}M \rightarrow \mathcal{X}M :$$

$$[\alpha X_1 + \beta X_2, Y] = \alpha[X_1, Y] + \beta[X_2, Y], \quad [X, \alpha Y_1 + \beta Y_2] = \alpha[X, Y_1] + \beta[X, Y_2], \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$[X, Y] = -[Y, X], \quad [X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] + [Z, [X, Y]] = 0$$

$$[X, Y]_P := X_P Y - Y_P X, \quad [X, Y]_P f = X_P(Yf) - Y_P(Xf), \quad f \in \mathcal{F}M$$

$$X_i := \frac{\partial}{\partial x^i}, \quad X = \lambda^i X_i, \quad Y = \mu^i X_i \quad \Rightarrow$$

$$[X_i, X_j] = 0, \quad i, j = 1, \dots, m, \quad [X, Y] = \sum_{i,j=1}^m \left(\lambda^j \frac{\partial \mu^i}{\partial x^j} - \mu^j \frac{\partial \lambda^i}{\partial x^j} \right) \frac{\partial}{\partial x^i}$$

$$[X, fY] = f[X, Y] + (Xf).Y, \quad [fX, Y] = f[X, Y] - (Yf).X,$$

$$[fX, gY] = f g[X, Y] + f(Xg).Y - g(Yf).X$$

Задача 18.1. Нека (\mathcal{U}, ϕ) , $\mathcal{U} \subset M \wedge \{x^i\} \in \phi(\mathcal{U})$ е карта върху гладкото многообразие M и нека $X, Y \in \mathcal{X}M$.

Да се намери $[X, Y]$, ако:

$$(a) \dim M = 2, \quad X = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^2 \frac{\partial}{\partial x^2}, \quad Y = -x^2 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^1 \frac{\partial}{\partial x^2};$$

$$(b) \dim M = 2, \quad X = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + 2x^2 \frac{\partial}{\partial x^2}, \quad Y = 3 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^1 \frac{\partial}{\partial x^2};$$

$$(c) \dim M = 3, \quad X = 2x^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^2 \frac{\partial}{\partial x^2} + 2x^3 \frac{\partial}{\partial x^3},$$

$$Y = 2x^1 x^2 \frac{\partial}{\partial x^1} + (x^2)^2 \frac{\partial}{\partial x^2} + 2x^2 x^3 \frac{\partial}{\partial x^3}.$$

19 Линейна свързаност. Кривина и торзия на линейна свързаност. Симетрични линейни свързаности.

Нека M е \mathcal{C}^∞ диференцируемо многообразие и $\dim M = n$. **Свързаност**, или **ковариантно диференциране**, върху M е оператор ∇ , който съпоставя на всяка двойка (X, Y) от \mathcal{C}^∞ векторни полета в област \mathcal{U} от M векторно поле $\nabla_X Y$ от \mathcal{U} , като: ако Z е \mathcal{C}^∞ векторно поле в \mathcal{U} и f е \mathcal{C}^∞ реално-значна функция върху \mathcal{U} , то ∇ удовлетворява условията

- (a) $\nabla_x(Y + Z) = \nabla_X Y + \nabla_X Z;$
- (b) $\nabla_{X+Y}Z = \nabla_x Z + \nabla_Y Z;$
- (c) $\nabla_{fX}Y = f \nabla_x Y;$
- (d) $\nabla_X(fY) = (Xf)Y + f\nabla_x Y.$

Тези свойства показват, че векторът $(\nabla_X Y)_P$, $P \in \mathcal{U}$ зависи само от X_P и стойностите на Y по крива, допираща се до X_P .

$$\{e_i := \frac{\partial}{\partial x^i} \in \mathcal{X}\mathcal{U}\} \Rightarrow \nabla_{e_i} e_j = \Gamma_{ij}^k e_k \in \mathcal{X}\mathcal{U}, \quad i, j, k = 1, \dots, n.$$

$$X = \lambda^i e_i, \quad Y = \mu^j e_j \Rightarrow \nabla_X Y = \lambda^i (e_i \mu^j) e_j + \lambda^i \mu^j (\nabla_{e_i} e_j)$$

Функциите Γ_{ij}^k се наричат **компоненти** на линейната свързаност ∇ в областта \mathcal{U} .
Тензор на торзията на свързаността ∇ е $2f$ -линейното изображение

$$T : \mathcal{X}\mathcal{U} \times \mathcal{X}\mathcal{U} \rightarrow \mathcal{X}\mathcal{U},$$

дефинирано по следния начин

$$T(X, Y) := \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y], \quad X, Y \in \mathcal{X}\mathcal{U}.$$

Лесно се съобразява, че

- (a) $T(X, Y) = -T(Y, X);$
- (b) $T(X + Y, Z) = T(X, Z) + T(Y, Z);$
- (c) $T(fX, Y) = T(X, fY) = f T(X, Y), \quad f \in \mathcal{F}\mathcal{U}, \quad X, Y, Z \in \mathcal{X}\mathcal{U};$
- (d) $T(e_i, e_j) = T_{ij}^k e_k, \quad T_{ij}^k = \Gamma_{ij}^k - \Gamma_{ji}^k.$

Свързаността ∇ се нарича **симетрична** (или свързаност без торзия), ако $T \equiv 0$.

Тензор на кривината R на линейната свързаност ∇ е $3f$ -линейното изображение

$$R : \mathcal{X}\mathcal{U} \times \mathcal{X}\mathcal{U} \times \mathcal{X}\mathcal{U} \rightarrow \mathcal{X}\mathcal{U},$$

дефинирано по следния начин

$$R(X, Y)Z := \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{[X, Y]} Z, \quad X, Y, Z \in \mathcal{X}\mathcal{U}.$$

R притежава свойствата

- (a) $R(X, Y)Z = -R(Y, X)Z, \quad X, Y, Z \in \mathcal{X}\mathcal{U};$
- (b) $R(fX, Y)Z = R(X, fY)Z = R(X, Y)fZ = fR(X, Y)Z, \quad f \in \mathcal{F}\mathcal{U};$
- (c) $R(e_i, e_j)e_k = R_{ijk}^l e_l, \quad R_{ijk}^l = \frac{\partial \Gamma_{jk}^l}{\partial x^i} - \frac{\partial \Gamma_{ik}^l}{\partial x^j} + \Gamma_{is}^l \Gamma_{jk}^s - \Gamma_{js}^l \Gamma_{ik}^s.$

Нека M и M' са \mathcal{C}^∞ диференцируеми многообразия с линейни свързаности ∇ и ∇' съответно. \mathcal{C}^∞ изображението $f : M \rightarrow M'$ се нарича **запазващо свързаността**, ако за произволни векторни полета X, Y върху M

$$f_*(\nabla_X Y) = \nabla'_{f_*X}(f_*Y).$$

Задача 19.1. Нека са дадени векторните полета $X = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ и

$$Y = (x^1(x^2)^2 + 4x^3 = y^1, (x^2)^2 - x^1 = y^2, x^1 + (x^3)^3 = y^3).$$

Да се намери $\nabla_X Y$.

Задача 19.2. Нека f е \mathcal{C}^∞ изображение на диференцируемото многообразие M върху диференцируемото многообразие M' , запазващо свързаността. Да се докаже, че

$$f_*T(X, Y) = T'(f_*X, f_*Y), \quad f_*R(X, Y)Z = R'(f_*X, f_*Y)f_*Z, \quad X, Y, Z \in \mathcal{X}M.$$

20 Диференциална Геометрия - конспект

1. Гладки линии. Естествен параметър.
2. Правилни линии. Придружаващ триедър.
3. Формули на Френе за правилна линия.
4. Скалярни и векторни инварианти на линия. Естествени уравнения на правилна линия.
5. Равнинни линии.
6. Гладки повърхнини. Тангенциална равнина. Инвариантност.
7. Първа основна форма на повърхнина.
8. Изображение на Вайнгартен. Инвариантност. Втора основна форма на повърхнина. Гаусово изображение на повърхнина.
9. Гаусова и средна кривина на повърхнина. Инвариантност.
10. Нормална кривина на гладка линия върху повърхнина. Теорема на Meusnier.
11. Асимптотични линии. Минимални повърхнини.
12. Геодезична торзия на гладка линия върху повърхнина. Главни линии на повърхнина. Омбилични точки върху повърхнина.

13. Формула на Ойлер за нормалните кривини. Оскулачен параболоид. Индикатриса на Dupin.
14. Праволинейни повърхнини. Централна линия на праволинейна повърхнина. Развиваеми повърхнини.
15. Уравнения за производните. Условия за интегруемост на производните.
16. Диференцируема функция върху повърхнина. Диференцируемо изображение между гладки повърхнини. Диференциал на изображение между гладки повърхнини. Ориентируемост на повърхнина
17. Паралелно пренасяне по гладка линия върху повърхнина
18. Геодезични линии на повърхнина
19. Паралелни геодезични координати. Минимално свойство на геодезичните линии
20. Изометрия между две повърхнини. Повърхнини с постоянна Гаусова кривина
21. Конформно изображение между две повърхнини
22. Гладки многообразия, гладки функции и изображения. Допирателни вектори и допирателно пространство в точка на гладко многообразие. Диференциал на гладко изображение.
23. Гладки векторни полета. Комутатор
24. Линейна свързаност. Кривина и торзия на линейна свързаност. Симетрични линейни свързаности.